

# Kapitel 10: Laufzeitsystem

## Aufgabe

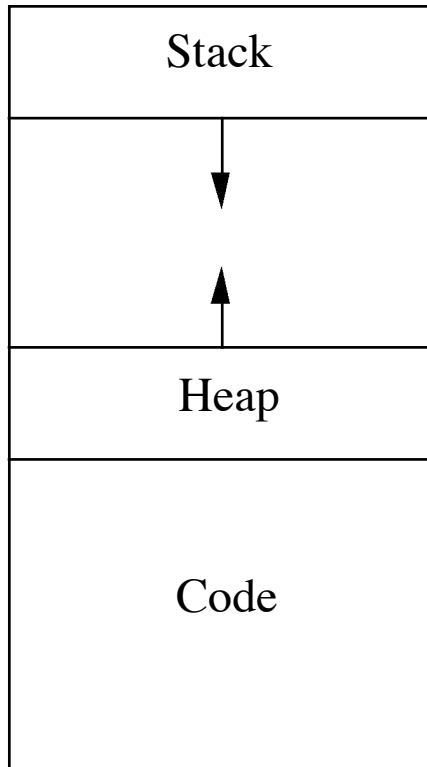
## Speicherverwaltung

## Themen

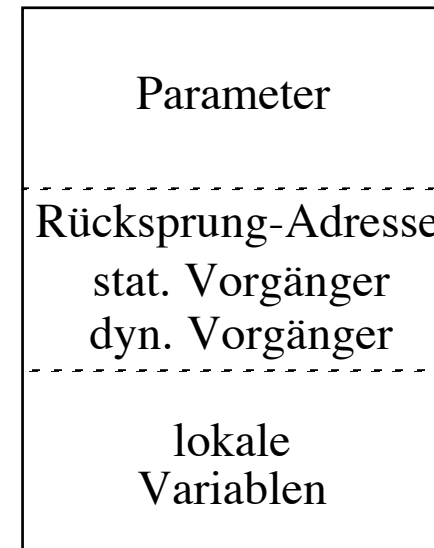
- **Stack-verwaltung**
- **Dynamische Objekte**
- **Heap-Verwaltung**

# Speicherbedarf zur Laufzeit

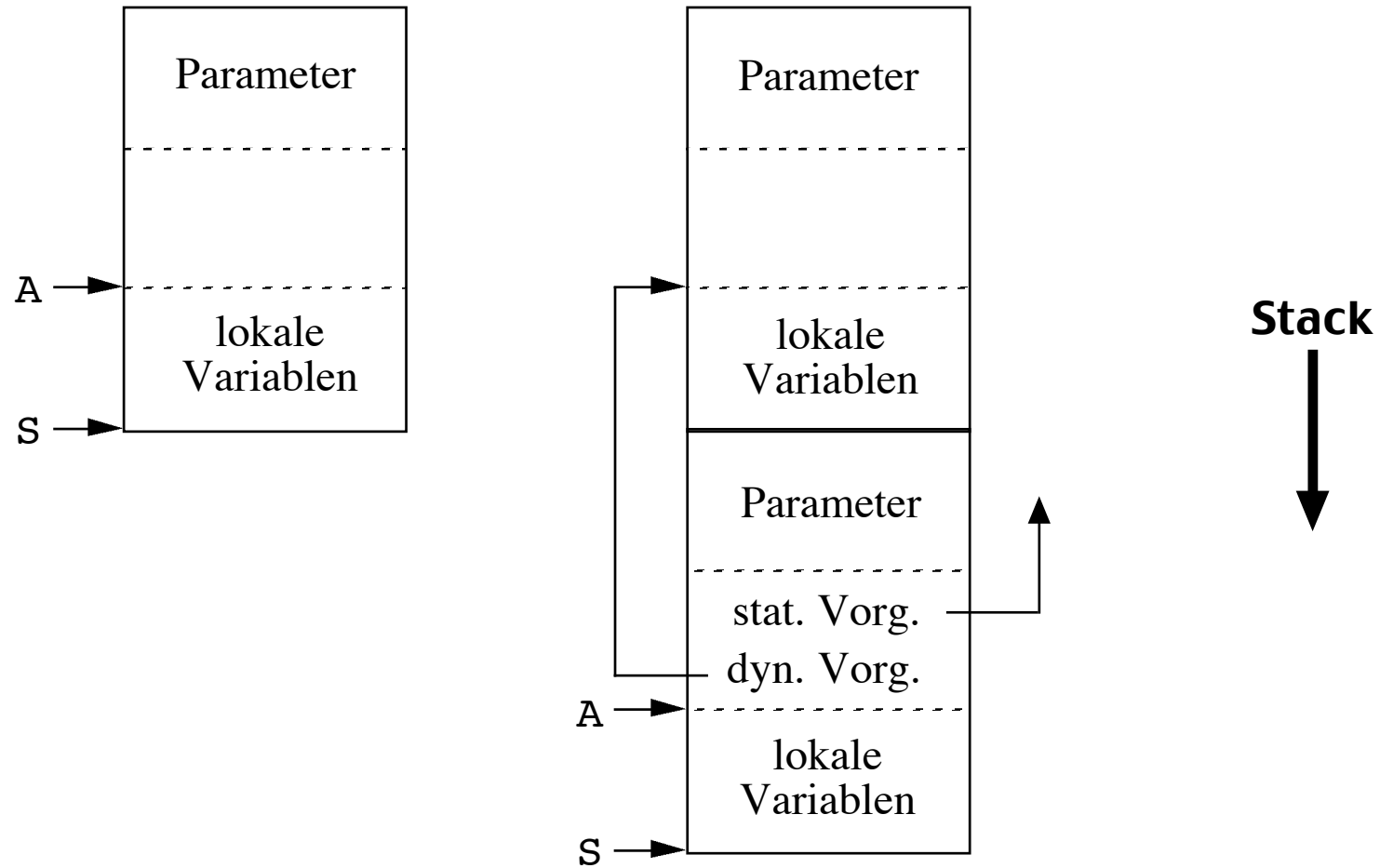
## Programm



## Activation Record (Frame) eines Prozedur-Aufrufs

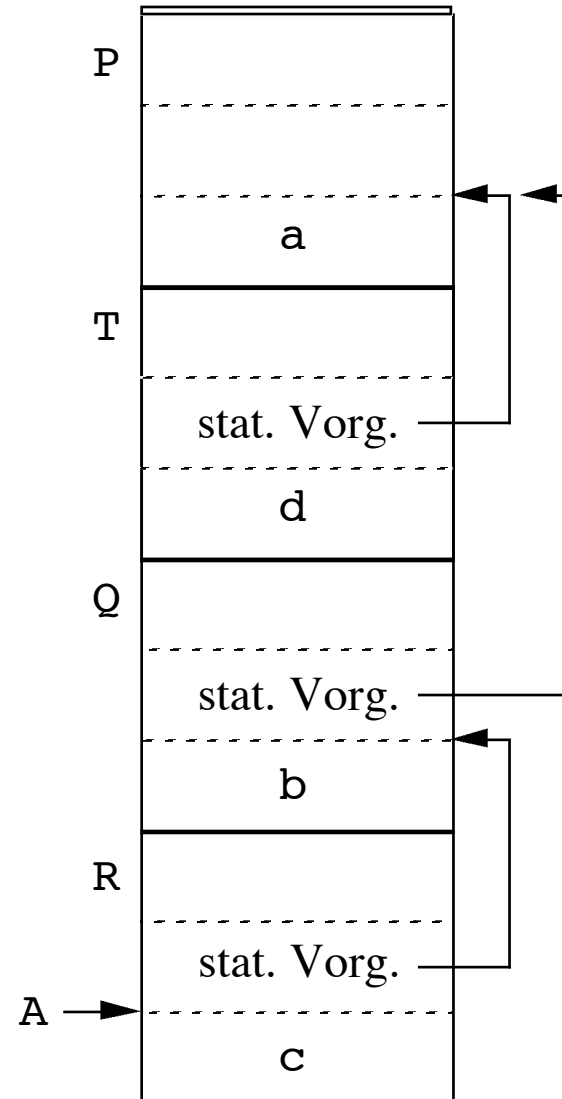


# Prozedur-Aufruf



# Geschachtelte Prozeduren (Pascal/Modula)

```
PROGRAM P
  a:REAL
  PROCEDURE Q
    b:REAL
    PROCEDURE R
      c:REAL
      (*)
    END
    ->R
  END
  PROCEDURE T
    d:REAL
    ->Q
  END
  ->T
END
```



# Statische Kette

... ist die Zeigerkette der statischen Vorgänger

Die Elemente zeigen auf die ARs der statisch umschließenden Prozeduren

Die Anzahl der Elemente ist zu jedem Zeitpunkt der Ausführung gleich der statischen Schachtelungstiefe des aktuellen Programmpunkts

Nichtlokale Variablen werden durch n Schritte entlang der stat. Kette gefunden

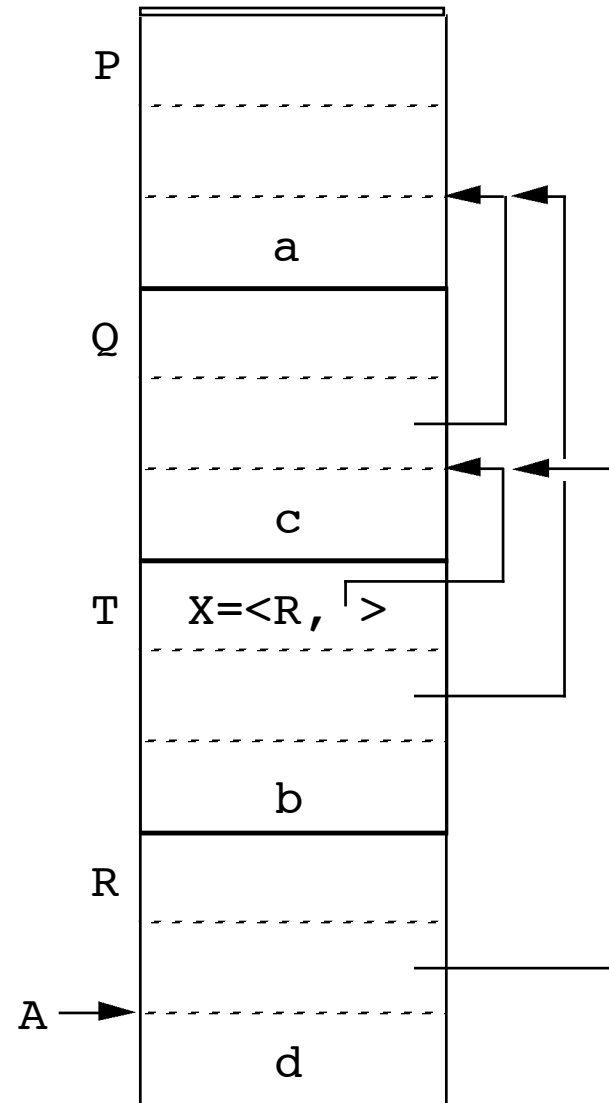
n = Differenz der Schachtelungstiefen von Benutzung und Deklaration

Der statische Vorgänger einer aufgerufenen Prozedur wird ebenso gefunden

n = Differenz der Schachtelungstiefen von Aufruf und Deklaration

# Prozedur als Parameter (Pascal)

```
PROGRAM P
  a:REAL
  PROCEDURE T(X)
    b:REAL
    ->X
  END
  PROCEDURE Q
    c:REAL
    PROCEDURE R
      d:REAL
      (*)
    END
    ->T(R)
  END
  ->Q
END
```



# Dynamische Objekte und Methoden

## Programm

```
class A
  var a
  method f()
  method g()
```

```
class B extends A
  var b
  method g()
```

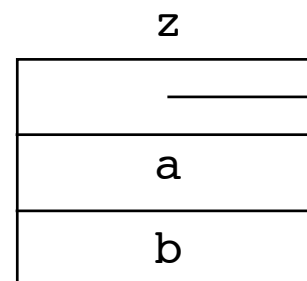
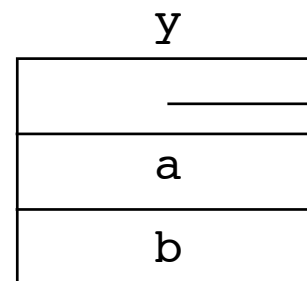
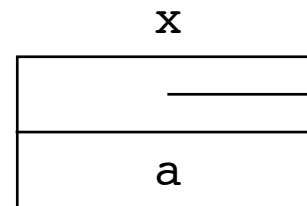
```
var x = new A
var y = new B
var z = new B
```

```
var v: A
```

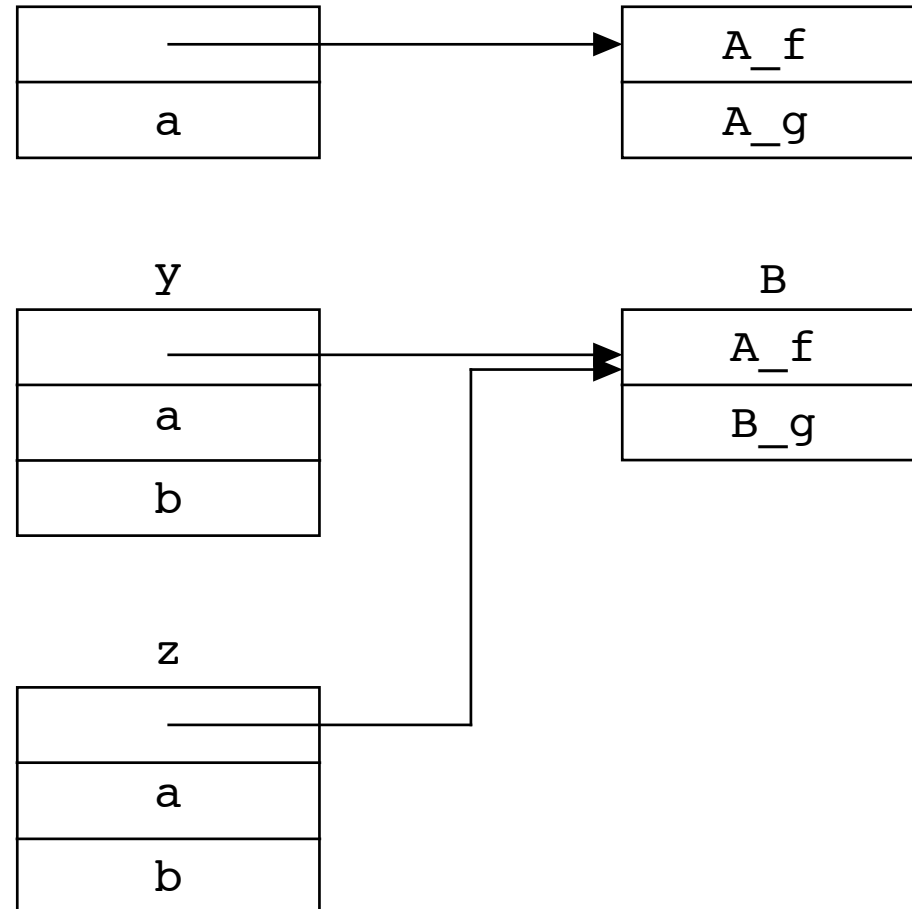
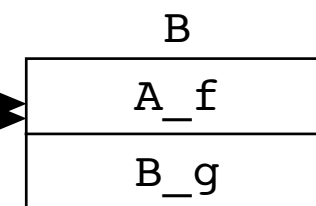
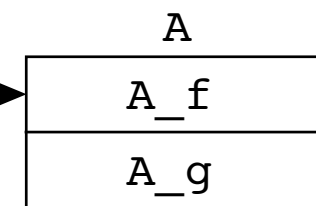
```
v = ...
```

```
v.g()
```

## Objekte

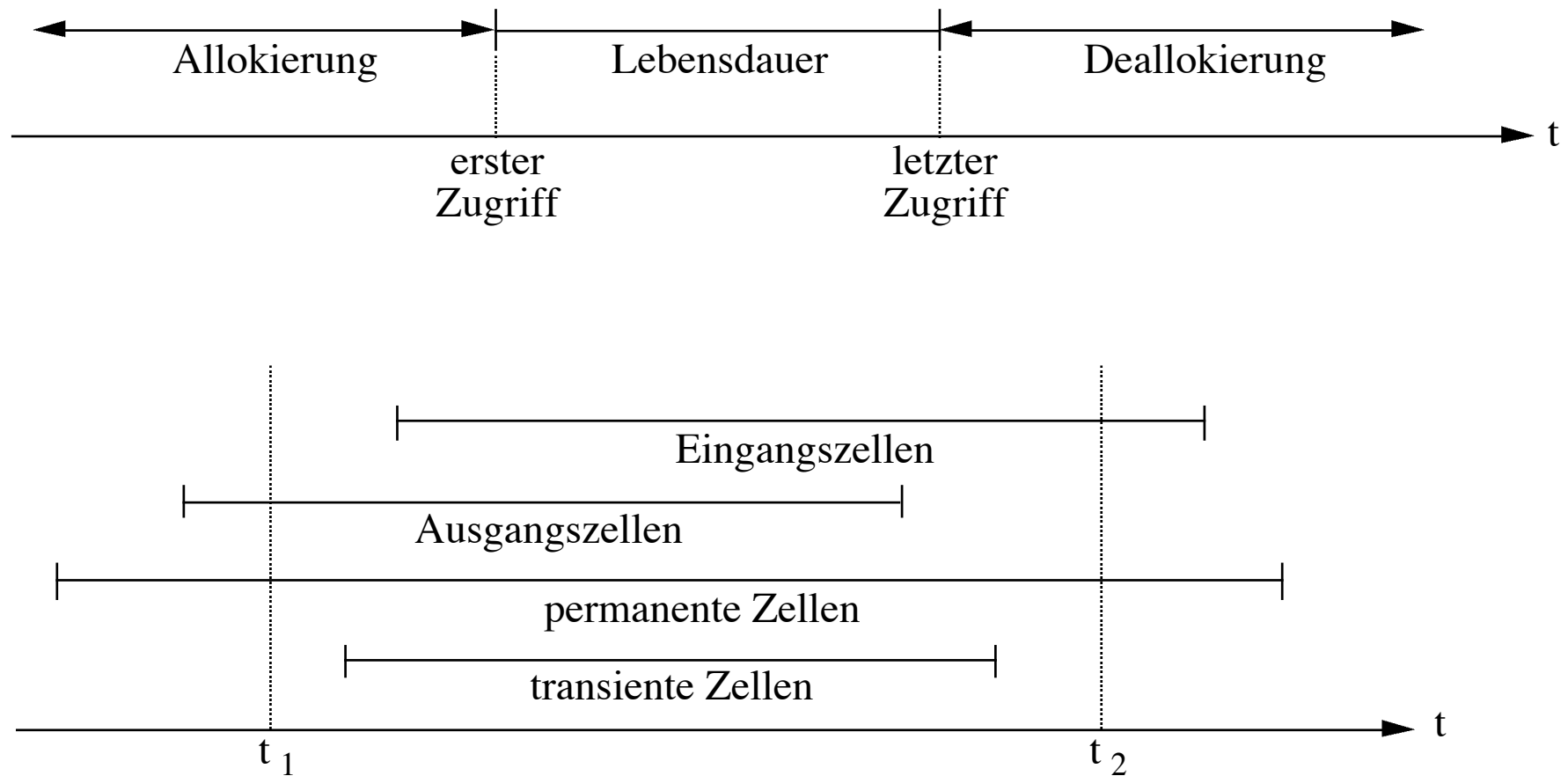


## Deskriptoren



# Heap-Verwaltung

## Lebensdauer von Heap-Zellen





# Teilaufgaben der Heapverwaltung

**Ziel: Rückgewinnung von freiem Speicher**

**Voraussetzung: Zellen verschiebbar (d.h. keine Zeigerarithmetik wie in C)**

**a) Feststellung der benötigten Zellen (Referenzierbarkeit)**

**b) Reorganisation der benötigten Zellen**

## a) Feststellung der benötigten Zellen

### 1. Markierungsverfahren

Referenzierte Zellen in Zeitabständen rekursiv markieren  
(pro Zelle ein Markierungsbit)

Vorteil: Guter Durchsatz

Nachteil: Schlechte maximale Antwortzeit (diskontinuierliche Verzögerung)

Aufwand: abhängig von  $N_{perm}$

### 2. Referenzzähler

Referenzen auf eine Zelle laufend mitzählen  
(pro Zelle ein Referenzzähler)

Vorteil: Gute maximale Antwortzeiten (kontinuierliche Verzögerung)

Problem: Zyklische Strukturen werden nicht erkannt

Aufwand: unabhängig von  $N_{perm}$

## **b) Reorganisation der benötigten Zellen**

### **1. Ordnungsbewahrende Kompaktierer**

**Anwendung:** Zellen verschiebbar, aber Ordnung muß erhalten bleiben

**Methode:** Benötigte Zellen in freie Bereiche verschieben, Zeiger anpassen

### **2. Ordnungszerstörende Kompaktierer (Kopierer)**

**Anwendung:** Zellen verschiebbar, Ordnung muß nicht erhalten bleiben

**Methode:** 2 Speicherbereiche (Arbeitsspeicher/Freispeicher)

- Benötigte Zellen werden im Arbeitsspeicher sequentiell allokiert
- Bei Überlauf alle benötigten Zellen in den Freispeicher kopieren
- Freispeicher wird zum Arbeitsspeicher und umgekehrt

**Vorteil:** Effizienz (Referenzierbarkeit und Reorganisation in einem Durchlauf)

**Nachteil:** Doppelter Speicherbedarf

**Aufwand:** abhängig von  $N_{perm}$  → Optimierung durch "Generationen"