

Kapitel 3

Korrektheit der Speicherabbildung

Wolf Zimmermann

Verifikation von Übersetzern

3.1 Einleitung

Vorgehen

- Zuordnung einer Semantik auf Basis des Speicherzustandsraums (Zustandsraum bis auf Befehlszeiger) der Zielmaschine
- Nachweis einer eingeschränkten 1-1-Simulation

Speicherzustandsraum der Dec-Alpha

- 64-Bit adressierter Byte-orientierter Speicher
- Ausrichtung 4 bei Wörtern
- Register R30 ist Kellerzeiger
- Register R29 ist Basisregister
- Statusregister für Ausnahmen

Partitionierung des Speichers (Aufgabe des Betriebssystem)

- Geschützter Bereich, der das Programm enthält
 - Keller wächst von niedrigen zu hohen Adressen
 - Halde wächst von hohen zu niedrigen Adressen
 - Auswahl eines Registers (z.B R14) als Haldenzeiger, das bei Unterprogrammaufruf nicht zerstört wird.
- ⇒ Speicherüberlauf, wenn Anforderung zur Überlappung von Speicher und Halde führen würde

Inhalt

Ziele

- Kennenlernen der allgemeinen Vorgehensweise bei Transformation des Zustandsraums
 - Korrektheitsnachweis der Speicherabbildung
 - Bewusstsein für das Zusammenwirken mit der statischen Semantik
- 1 Einleitung
 - 2 Transformation des Zustandsraums
 - 3 Verifikation der Speicherabbildung

Bytes und Wörter

- Bytes sind Folgen von 8 Bits
- Wörter sind Folgen von 64-Bits
- Wörter können als ganze Zahlen $-2^{63} \leq z \leq 2^{63} - 1$ interpretiert werden
- Wörter können als Gleitkommazahlen doppelter Genauigkeit interpretiert werden
- Dies sind auch Adressen
- Bytes müssen zu Wörtern zusammengesetzt werden können

spec VALUE ₀ extends INT, FLOAT		
sorts BIT, BITSEQ _i , i = 1, ..., 64		
operations	<i>O, L</i> :	→ BIT
<i>mkbitseq_i</i> :	BIT ^{<i>i</i>}	→ BITSEQ _i <i>i</i> = 1, ..., 64
<i>bit_i</i> :	BITSEQ _i × INT	→ ?BIT <i>i</i> = 1, ..., 64
<i>sel^{<i>k,j</i>}</i> :	BITSEQ _i	→ BITSEQ _{<i>j-k+1</i>} <i>i</i> = 1, ..., 64, 1 ≤ <i>k</i> < <i>j</i> ≤ 64
<i>(++)</i> :	BITSEQ _i × BITSEQ _j	→ BITSEQ _{<i>i+j</i>} <i>i, j</i> ≥ 1, <i>i+j</i> ≤ 64
<i>quad</i> :	BYTE ⁸	→ QUAD
<i>selbyte</i> :	QUAD × INT	→ ?BYTE
<i>quadtoint</i> :	QUAD	→ INT
<i>inttoquad</i> :	INT	→ ?QUAD
<i>quadtofloat</i> :	QUAD	→ FLOAT
<i>floattoquad</i> :	FLOAT	→ QUAD
<i>(+I), (*I), (-I)</i> :	QUAD × QUAD	→ QUAD
<i>(+F), (*F), (-F)</i> :	QUAD × QUAD	→ QUAD
<i>(F)</i> :	QUAD × QUAD	→ ?QUAD
<i>convert</i> :	QUAD × TYPE × TYPE	→ ?QUAD

BYTE	≙ BITSEQ ₈	<i>bit_i(n)</i>	selektiert <i>n</i> -tes Bit
QUAD	≙ BITSEQ ₆₄	<i>sel^{<i>k,j</i>}</i>	Teilfolge <i>b_k ... b_j</i>
<i>mkbyte</i>	≙ <i>mkbitseq₈</i>	<i>++_{i,j}</i>	Anhängen zweier Bitfolgen
<i>mkquad</i>	≙ <i>mkbitseq₆₄</i>	<i>selbyte(n)</i>	selektiert <i>n</i> -tes Byte eines Worts
		<i>+I, *I</i> etc.	Arithmetische Operationen auf ganzen Zahlen
		<i>+F, *F</i> etc.	Arithmetische Operationen auf Gleitkommazahlen
		<i>convert(x, ...)</i>	Konversion in äquivalente Gleitkommazahl

Bytes und Wörter

Einige Axiome

$$D(\text{bit}_i(b, n)) \Leftrightarrow n \geq 0 \wedge n < i$$

$$\text{bit}_i(\text{mkbiteq}_i(b_{i-1}, \dots, b_0), n) \doteq b_n, \quad i = 1, \dots, 64, \quad n = 0, \dots, i - 1$$

$$+\text{bit}_i(\text{mkbiteq}_i(b_{i-1}, \dots, b_0), \text{mkbiteq}(b'_{j-1}, \dots, b'_0)) \doteq \text{mkbiteq}_i(b_{i-1}, \dots, b_0, b'_{j-1}, \dots, b'_0)$$

$$\text{quad}(b_7, \dots, b_0) \triangleq b_7 + \frac{8}{8} \dots + \frac{8}{56} b_0$$

Satz 3.1 (Hardwarekorrektheit der arithmetischen Operationen)

Die Arithmetisch-Logische Einheit des DEC-Alpha-Prozessors implementiert eine VALUE_α -Algebra \mathfrak{A} , so dass folgende Eigenschaften erfüllt sind:

$$\begin{aligned} \mathfrak{A} & \models x +_I y \doteq \text{intoquad}(\text{intplus}(\text{quadtoint}(x), \text{quadtoint}(y))) \\ \mathfrak{A} & \models x *_I y \doteq \text{intoquad}(\text{intmul}(\text{quadtoint}(x), \text{quadtoint}(y))) \\ \mathfrak{A} & \models x -_I y \doteq \text{intoquad}(\text{intminus}(\text{quadtoint}(x), \text{quadtoint}(y))) \\ \mathfrak{A} & \models x +_F y \doteq \text{floattoquad}(\text{fltplus}(\text{quadtofloat}(x), \text{quadtofloat}(y))) \\ \mathfrak{A} & \models x *_F y \doteq \text{floattoquad}(\text{ftmul}(\text{quadtofloat}(x), \text{quadtofloat}(y))) \\ \mathfrak{A} & \models x -_F y \doteq \text{floattoquad}(\text{fltminus}(\text{quadtofloat}(x), \text{quadtofloat}(y))) \\ \mathfrak{A} & \models x /_F y \doteq \text{floattoquad}(\text{fltdiv}(\text{quadtofloat}(x), \text{quadtofloat}(y))) \\ \mathfrak{A} & \models \text{convert}(x, \text{inttype}, \text{flttype}) \doteq \text{floattoquad}(\text{inttofloat}(\text{quadtoint}(x))) \end{aligned}$$

Beobachtung

Division und Rest bei ganzen Zahlen ist nicht vorhanden

-3.5mm. \Rightarrow Muss explizit programmiert werden

3.2 Transformation des Zustandsraums

Aufgaben

- Abbildung der ganzen Zahlen, Gleitkommazahlen und Werte
- Abbildung der Adressen
- Abbildung des Laufzeitkellers
- Abbildung des Speichers
- Abbildung der Ausnahme

Abbildung der Zwischenergebnisse

Diese Abbildung erfolgt durch Registerzuteilung

- \Rightarrow Aufgabe der Codeerzeugung
- \Rightarrow Zwischenergebnisse werden noch an AST-Knoten gebunden

Problem

Divisionsoperatoren auf ganzen Zahlen existieren nicht

- \Rightarrow Muss bei Zwischencodeerzeugung als Funktionsaufruf implementiert werden

☞ Hier werden eine Operation $/_I$ und $\%_I$ definiert, so dass

$$\begin{aligned} x /_I y & \doteq \text{intoquad}(\text{intdiv}(\text{quadtoint}(x), \text{quadtoint}(y))) \quad \text{gilt.} \\ x \%_I y & \doteq \text{intoquad}(\text{mod}(\text{quadtoint}(x), \text{quadtoint}(y))) \end{aligned}$$

Speicherzustandsraum

Speicherzustand

- 64-Bit-adressierter Byte-orientierte Speicher
- 32 64-Bit Ganzzahlregister (R31 ist immer 0)
- 32 64-Bit Gleitkommaregister (F31 ist immer 0)
- 1 64-Bit Gleitkommastatusregister (FPCR) (auch für Ausnahmen)

spec MEMSTATE_α extends VALUE_α

sorts BYTELIST

operations $\text{mem} : \text{QUAD} \rightarrow \text{BYTE}$
 $\text{reg} : \text{BITSEQ}_5 \rightarrow \text{QUAD}$
 $\text{freg} : \text{BITSEQ}_5 \rightarrow \text{QUAD}$
 $\text{fpcr} : \rightarrow \text{QUAD}$
 $\text{inp} : \rightarrow \text{BYTELIST}$
 $\text{out} : \rightarrow \text{BYTELIST}$

Einige nützliche Makros

- Lesen eines Wortes aus dem Speicher mit Adresse a :

$$\text{Read}(a) \triangleq \text{quad}(\text{mem}(a), \dots, \text{mem}(a + 7))$$

- Schreiben eines Wortes v in den Speicher an Adresse a (Big-Endian):

$$\begin{aligned} \text{Store}(a, v) \triangleq \quad & \text{mem}(a) \quad := \text{selbyte}(v, 7) \\ & \text{mem}(a + 1) := \text{selbyte}(v, 6) \\ & \quad \quad \quad \vdots \\ & \text{mem}(a + 7) := \text{selbyte}(v, 0) \end{aligned}$$

- Explizite Benennung von Registern:

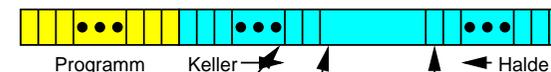
$$R0 \triangleq \text{reg}(\text{mkbiteq}_5(0, 0, 0, 0, 0)), \dots, R31 \triangleq \text{reg}(\text{mkbiteq}_5(L, L, L, L, L))$$

- Explizite Benennung von Gleitkomma-Registern:

$$F0 \triangleq \text{freg}(\text{mkbiteq}_5(0, 0, 0, 0, 0)), \dots, F31 \triangleq \text{freg}(\text{mkbiteq}_5(L, L, L, L, L))$$

Partitionierung des Speichers

Grundprinzip von Laufzeitsystemen



- Der Speicher ist zerlegt in den Programmspeicher und den Arbeitsspeicher des Programms

- Keine Adresse im Programm darf auf den Programmspeicher schreibend zugreifen

\Rightarrow Korrektheit des Betriebssystems

- Der Arbeitsspeicher des Programms ist zerlegt in den Keller und die Halde, die von verschiedenen Enden aufeinander zuwachsen

- Der Kellerzeiger SP und der Haldenzeiger HP zeigen den aktuellen Pegelstand an.

- Das Statusregister gibt Ausnahmen an.

- Alle konstanten Adressen im Programm sind relativ zum Basisregister adressiert

Grundprinzip

- Der Laufzeitkeller wird auf den Keller abgebildet
- Globale Variablen werden ganz unten im Keller gespeichert
- Lokale Variablen, deren Typ ein Basistyp oder ein Verbund ist, werden direkt im Laufzeitkeller gespeichert
- Mit `new` erzeugte Objekte werden auf der Halde gespeichert
- Das Prozedurframe wird samt Parametern und lokalen Variablen bei Aufruf auf dem Keller angelegt und bei Verlassen wieder entfernt
- ⇒ Lokale Variablen befinden sich in diesem Frame
- ⇒ Lokale Variablen werden relativ zum Anfang des Frames adressiert
- ⇒ Basisregister enthält die Anfangsadresse des obersten Frames
- Bei Verbundobjekten werden die Verbundfelder ebenfalls relativ zum Verbundanfang adressiert

Verwaltung der Relativadressen

spec	RELTAB extends	PROG	
sorts	RELTAB, ID, IDLIST, INT, BOOL, TYPETAB		
operations			
<i>mktab</i> :	RELTAB × ID × INT × INT × INT	→ RELTAB	erzeugt leere Tabelle
<i>addAddr_α</i> :	RELTAB × ID × INT × INT × INT	→ RELTAB	neue Relativ Adresse
<i>isDefined</i>	RELTAB × ID	→ BOOL	
<i>addr</i> :	RELTAB × ID	→ ?QUAD	ermittelt Relativadresse
<i>size</i> :	RELTAB × ID	→ ?INT	ermittelt Größe
<i>align</i> :	RELTAB × ID	→ ?INT	ermittelt Ausrichtung
<i>maxalign</i>	RELTAB	→ ?INT	maximale Ausrichtung
<i>minaddr</i>	RELTAB	→ ?QUAD	minimale Adresse
<i>maxaddr</i>	RELTAB	→ ?QUAD	maximale Adresse
<i>lastsize</i>	RELTAB	→ ?INT	Größe des letzten Objekts
<i>deladdrs_α</i> :	RELTAB × ID	→ RELTAB	beseitigt Bindung
<i>(++_r)</i> :	RELTAB × RELTAB	→ RELTAB	Anhängen von Bindungen
<i>(_r)</i> :	RELTAB × IDLIST	→ RELTAB	Entfernen von Bindungen
<i>minaddr</i>	RELTAB × IDLIST	→ ?QUAD	minimale Adresse der Objekte
<i>mktypetab</i> :		→ TYPETAB	Tabelle für Relativadressen von Typen
<i>addType</i> :	TYPETAB × ID × RELTAB	→ TYPETAB	neuer Typ
<i>size</i> :	TYPETAB × ID	→ INT	Größe der Objekte eines Typs
<i>align</i> :	TYPETAB × ID	→ INT	Ausrichtung der Objekte eines Typs
<i>reltab</i> :	TYPETAB × ID	→ RELTAB	Relativadressen der Verbundfelder

axioms Übung

- Mit der Relativadresse wird auch die Größe und die Ausrichtung eingetragen
- In Typtabelle werden nur Verbunde und Klassen mit den Relativadressen der Verbundfelder eingetragen.

- Die Relativadressen sind alle nicht-negativ
- Zwei Speicherbereiche lokaler Variablen dürfen sich nicht überlappen
- Zwei Speicherbereiche von Verbundfeldern dürfen sich nicht überlappen
- Zwei Speicherbereiche globaler Variablen dürfen sich nicht überlappen
- Die Ausrichtung einer Prozedur, Blocks bzw. Verbunds ist so bestimmt, dass sie maximal unter den Ausrichtungen der lokalen Variablen und Blöcke bzw. Verbundfeldern ist. Damit benötigt man die statischen Funktionen *size*, *align* : PROG × OCC → ?INT
- Zwei Prozedurframes auf dem Keller dürfen sich nicht überlappen
- Zwei Klassenobjekte auf der Halde dürfen sich nicht überlappen

Beobachtungen

- Wenn der Kellerzeiger oder Haldenzeiger bewegt wird, muss er um die entsprechende Größe (inkl. Ausrichtung) verschoben werden.
- ⇒ Die Größe und Ausrichtung von Prozeduren und Verbunden muss so bestimmt werden, dass alle Objekte in das Frame passen
- Prozedurframe speichern zusätzlich noch Verweise auf den dynamischen Vorgänger und die Rücksprungadresse
- Die Ausrichtung von Wörtern ist auf der DEC-Alpha immer 4 (d.h. die letzten beiden Bits sind 0)

Korrektheitsanforderungen an die Speicherabbildung

Anforderung 3.2 (Speicherabbildung)

Für jede statische RELTAB-Algebra \mathfrak{A} , alle Programme p und alle Tabellen $e \triangleq \text{reladdr}(p, o)$, $o' \triangleq \text{parent}(o)$, $e' \triangleq \text{reladdr}(p, o')$ mit $\text{occ}(p, o) \text{ is BLOCK}$, $\text{occ}(p, o) \text{ is PROCDECL}$, $\text{occ}(p, o) \text{ is STRUCT}$, $\text{occ}(p, o) \text{ is CLASS}$ und $\text{occ}(p, o) \text{ is PROG}$ gilt:

$$\begin{aligned} \mathfrak{A} & \models \text{minaddr}(e) \geq 0 \doteq \text{true} \\ \mathfrak{A} & \models \forall x, y : \text{ID} \bullet \text{addr}(e, x) \leq_l \text{addr}(e, y) \doteq \text{true} \wedge \\ & \text{addr}(e, y) <_l \text{addr}(e, x) + \text{size}(e, x) \doteq \text{true} \Rightarrow x \doteq y \\ \mathfrak{A} & \models \forall x : \text{ID} \bullet \text{isAligned}(\text{addr}(e, x), \text{align}(e, x)) \doteq \text{true} \\ \mathfrak{A} & \models \text{align}(p, o) \doteq \text{maxalign}(e) \\ \mathfrak{A} & \models \text{size}(p, o) \leq \text{maxaddr}(e) + \text{lastsize}(e) \doteq \text{true} \\ \mathfrak{A} & \models \text{occ}(p, o) \text{ is PROCDECL} \Rightarrow \text{minaddr}(e) \geq 16 \doteq \text{true} \\ \mathfrak{A} & \models o \doteq \text{first}(\text{prog}) \Rightarrow \text{minaddr}(e) \geq 16 \doteq \text{true} \\ \mathfrak{A} & \models \text{occ}(p, o') \text{ is BLOCK} \Rightarrow \text{minaddr}(e, \text{locVar}(p, o')) \triangleq \text{maxaddr}(e') + \text{lastsize}(e') + 1 \\ \mathfrak{A} & \models \neg \text{occ}(p, o) \text{ is PROCDECL} \wedge \neg \text{occ}(p, o') \text{ is BLOCK} \Rightarrow e' \doteq e \end{aligned}$$

Muss dann entsprechenden Teil des Übersetzers verifizieren, so dass Anforderung 3.2 garantiert erfüllt ist?

Beobachtung

Die Bedingungen in Anforderung 3.2 können statische überprüft werden

- ⇒ Ein verifizierender Übersetzer muss diese Information öffentlich zur Verfügung stellen.
- ⇒ Implementieren eines verifizierten Programmprüfers zur Überprüfung der Eigenschaften
- ⇒ Nach Durchführung der Transformation wird (verifiziert) überprüft, ob der Übersetzer auch tatsächlich die mitgeteilte Speicherabbildung verwendet hat.

Abbildung des Zustandsraums

Laufzeitkeller

Der Laufzeitkeller durch den Keller der DEC-Alpha implementiert:

- Jedes Frame hat einen Umfang
- ⇒ erhöhen des Kellerzeigers um diesen Umfang
- Im Frame wird auch der Zeiger auf den lokalen Vorgänger und die Rücksprungadresse gespeichert
- Nachweis, dass die Kellergesetze erfüllt sind
- Die aktuelle Umgebung *env* entspricht dem obersten Frame
- Die Basisadresse ist im Basisregister
- Für die Wahl des Kellerzeigers und des Basisregisters werden wegen der Interoperabilität mit den Betriebssystemen die Register R30 bzw. R29 gewählt.

Speicher

- Speicher des Programms wird auf den Speicher der DEC-Alpha abgebildet
- Partitionierung bedeutet, dass der Laufzeitkeller im Speicher abgelegt wird
- Haldenpegel wird in einem Register verwaltet, das bei Unterbrechungen (z.B. durch I/O) gerettet wird (z.B. Register R2)
- Register, das den Anfang angibt (Register R3)

Signatur der Spezifikation Env₂

spec Env₂ **extends** PROG, VALUE

sorts ENV, LOC, FRAME, FRAMESTACK, EXPRVALS

subsorts LOC ⊆ VALUE

operations

<i>mkenv</i> :		→ ENV
<i>newbind</i> :	ENV × ID × LOC	→ ENV
<i>isUsed</i> :	ENV × LOC	→ BOOL
<i>bind</i> :	ENV × ID	→ ?LOC
<i>isBound</i> :	ENV × ID	→ BOOL
<i>delbind</i> :	ENV × ID	→ ENV
<i>(++)</i> :	ENV × ENV	→ ENV
<i>(\)</i> :	ENV × IDLIST	→ ENV
<i>mkframe</i> :	ENV × OCC × EXPRVALS	→ FRAME
<i>mkstack</i> :		→ FRAMESTACK
<i>push</i> :	FRAMESTACK × FRAME	→ FRAMESTACK
<i>pop</i> :	FRAMESTACK	→ ?FRAMESTACK
<i>getenv</i> :	FRAMESTACK	→ ?ENV
<i>getpc</i> :	FRAMESTACK	→ ?OCC
<i>getval</i> :	FRAMESTACK	→ ?EXPRVALS
<i>novals</i> :		→ EXPRVALS
<i>addval</i> :	OCC × VALUE × EXPRVALS	→ EXPRVALS
<i>findval</i> :	OCC × EXPRVALS	→ ?VALUE

Implementierung

Ziel

- Festlegen der Menge \mathbb{A}_α der Zustände einer STATE_α-Algebra, die eine gültige Partitionierung des Speichers entsprechen
- Definieren einer Abbildung $\phi : \mathbb{A}_\alpha \rightarrow \mathbb{A}$, wobei \mathbb{A} die Menge der Zustände der ASM der Sprache C-- ist aus Kapitel 2 ist

Vorgehen

- Definiere für jede STATE_α-Algebra $\mathfrak{A} \in \mathbb{A}_\alpha$ eine STATE₂-Algebra \mathfrak{B} mit Hilfe der Trägermengen und Funktionsinterpretationen aus \mathfrak{A}
- Definiere $\phi(\mathfrak{A}) \triangleq \mathfrak{B}$
- Nachweis der 1-1-Simulation (s. Abschnitt 3.3)

Umgebungen im DEC-Alpha-Kontext

spec Env_α **extends** RELADDR, VALUE_α

sorts Env_α, ID, IDLIST, INT, BOOL

operations

<i>mkenv</i> :		→ ENV _α	erzeugt leere Umgebung
<i>newbind</i> :	ENV _α × ID × QUAD	→ ENV _α	neue Zuordnung
<i>isUsed</i> :	ENV _α × QUAD	→ BOOL	prüft Adresse
<i>isBound</i> :	ENV _α × ID	→ BOOL	prüft Bindung
<i>bind</i> :	ENV _α × ID	→ ?QUAD	ermittelt Bindung
<i>size</i> :	ENV _α × ID	→ ?INT	ermittelt Größe
<i>align</i> :	ENV _α × ID	→ ?INT	ermittelt Ausrichtung
<i>delbind</i> :	ENV _α × ID	→ ENV _α	beseitigt Bindung
<i>(++)</i> :	ENV _α × ENV _α	→ ENV _α	Anhängen von Bindungen
<i>(\)</i> :	ENV _α × IDLIST	→ ENV _α	Entfernen von Bindungen

axioms

$D(\text{newbind}_\alpha(e, x, l)) \Leftrightarrow \text{isUsed}_\alpha(e, l) \doteq \text{false}$
 $D(\text{bind}_\alpha(e, x)) \Leftrightarrow \text{isBound}_\alpha(e, x) \doteq \text{true}$
 $\text{bind}_\alpha(\text{newbind}_\alpha(e, x, l), x) \doteq l$
 $\neg x \doteq y \Rightarrow \text{bind}_\alpha(\text{newbind}_\alpha(e, y, l), x) \doteq \text{bind}_\alpha(e, x)$
 $\text{delbind}_\alpha(\text{mkenv}_\alpha, x) \doteq \text{mkenv}_\alpha$
 $\text{delbind}_\alpha(\text{newbind}_\alpha(e, x, l), x) \doteq e$
 $\neg x \doteq y \Rightarrow \text{delbind}_\alpha(\text{newbind}_\alpha(e, y, l), x) \doteq \text{delbind}_\alpha(e, x)$
 Übrige Axiome sind zur Übung überlassen

Zustandsräume von C-- und DEC-Alpha

Zustandsraum von C--

```
spec STATE2 extends ENV2
sorts EXCEPTION, LISTOFVAL
operations
  env :          → ENV
  mem : LOC      → ?VALUE
  inp :          → LISTOFVAL
  out :          → LISTOFVAL
  prog :         → PROG
  pc :          → OCC
  exc :          → EXCEPTION
  val : OCC      → ?VALUE
  loc : OCC      → ?LOC
  entered :     OCC → ?BOOL
  procstack :   → FRAMESTACK
```

Zustandsraum der DEC-Alpha bzgl. C--

```
spec STATEM extends ENVα
sorts BYTELIST
operations
  memα : QUAD → QUAD
  inpα :      → BYTELIST
  outα :      → BYTELIST
  prog :      → PROG
  pc :        → OCC
  fpcr :      → QUAD      Statusregister
  val : OCC   → ?QUAD
  loc : OCC   → ?QUAD
  entered :   OCC → ?BOOL
  UP :        → ?QUAD     Anfang des Arbeitsspeichers
  BP :        → ?QUAD     Basisregister
  SP :        → ?QUAD     Kellerzeiger
  HP :        → ?QUAD     Haldenzeiger
```

Umgebungen

Intuitive Idee

- Adressen werden durch Wörter repräsentiert
- Programme werden in der Algebra \mathfrak{B} genauso interpretiert wie \mathfrak{A}

Interpretationen

Sorten: $B_{ENV} \triangleq A_{ENV_\alpha}$, $B_{LOC} \triangleq A_{QUAD}$, $B_{ID} \triangleq A_{ID}$ und $B_{IDLIST} \triangleq A_{IDLIST}$

Operationen:

$\llbracket mkenv \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket mkenv_\alpha \rrbracket_A$	$\llbracket intplus \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket + \rrbracket_A$ usw.
$\llbracket newbind \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket newbind_\alpha \rrbracket_A$	$\llbracket n \rrbracket_B$	\triangleq	Darstellung im 2-Komplement
$\llbracket isUsed \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket isUsed_\alpha \rrbracket_A$	$\llbracket coerce \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket convert \rrbracket_A$
$\llbracket bind \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket bind_\alpha \rrbracket_A$	$\llbracket mkprog \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket mkprog \rrbracket_A$ usw.
$\llbracket isBound \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket isBound_\alpha \rrbracket_A$	$\llbracket occ \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket occ \rrbracket_A$ usw.
$\llbracket ++ \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket ++_\alpha \rrbracket_A$			
$\llbracket \setminus \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket \setminus_\alpha \rrbracket_A$			

Korollar 3.3 (Korrektheit der Umgebungen)

$\mathfrak{B} \models D(newbind(e, x, l)) \Leftrightarrow isUsed(e, l) \doteq false$
 $\mathfrak{B} \models D(bind(e, x)) \Leftrightarrow \mathfrak{B} \models isBound(e, x) = true$
 $\mathfrak{B} \models bind(newbind(e, x, l), x) = l$
 $\mathfrak{B} \models \neg x = y \Rightarrow bind(newbind(e, y, l), x) \doteq bind(e, x)$
 $\mathfrak{B} \models delbind(mkenv, x) = mkenv$
 $\mathfrak{B} \models delbind(newbind(e, x, l), x) = e$
 $\mathfrak{B} \models \neg x = y \Rightarrow delbind(newbind(e, y, l), x) \doteq delbind(e, x)$
 analog für weitere Axiome

Was ist nun zu tun?

Aufgabe

Angabe einer STATE₂-Algebra $\mathfrak{B} \triangleq \langle B, \llbracket \cdot \rrbracket_B \rangle$ unter Verwendung einer STATE_α^M-Algebra $\mathfrak{A} = \langle A, \llbracket \cdot \rrbracket_A \rangle$

- Interpretationen für alle Sorten von STATE₂
- Interpretationen für alle Funktionen von STATE₂
- Nachweis der Axiome von STATE₂

Vorgehen

- Intuitive Idee
- Sorten
- Interpretation der Funktionen auf diesen Sorten
- Nachweis der Axiome
- ☞ Ggf. Einführung weiterer Operationen zu ENV_α

Laufzeitkeller

Intuitive Idee

- Die Ausdruckswischenergebnisse werden noch über eine geradzahlige Folge von Wörtern verwaltet
- ⇒ Funktionen $occtoquad : PROG \times OCC \rightarrow ?QUAD$ und $quadtoocc : PROG \times QUAD \rightarrow ?OCC$
- Laufzeitkeller ist eine Liste solcher Frames

Interpretation

Sorten: $B_{FRAME} \triangleq A_{FRAME} \times A_{OCC} \times A_{BYTELIST}$
 $B_{FRAMESTACK} \triangleq A_{FRAME}^*$
 $B_{EXPRVALS} \triangleq A_{BYTELIST}$

Operationssymbole:

$\llbracket novals \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket \rrbracket$
$\llbracket addval \rrbracket_B(o, v, b)$	\triangleq	$\llbracket occtoquad \rrbracket_A(o) ++ v ++ b$
$\llbracket findval \rrbracket_B(o, b)$	\triangleq	$b[16i + 8..16i + 15]$ wobei i minimal, so dass $b[16i..16i + 7] = \llbracket occtoquad \rrbracket_A(o)$
$\llbracket mkframe \rrbracket_B(e, o, b)$	\triangleq	$\langle e, o, b \rangle$
$\llbracket mkstack \rrbracket_B$	\triangleq	$\llbracket \rrbracket$
$\llbracket push \rrbracket_B(s, f)$	\triangleq	$f : s$
$\llbracket pop \rrbracket_B(s)$	\triangleq	$tail(s)$
$\llbracket getenv \rrbracket_B(s)$	\triangleq	e wobei $head(s) = \langle e, o, b \rangle$
$\llbracket getpc \rrbracket_B(s)$	\triangleq	o wobei $head(s) = \langle e, o, b \rangle$
$\llbracket getval \rrbracket_B(s)$	\triangleq	b wobei $head(s) = \langle e, o, b \rangle$

Lemma 3.4 (Korrektheit der Laufzeitkeller)

$$\begin{aligned} \mathfrak{B} & \models \text{pop}(\text{push}(s, f)) \doteq s \\ \mathfrak{B} & \models \text{getenv}(\text{push}(s, \text{mkframe}(e, o, v))) \doteq e \\ \mathfrak{B} & \models \text{getpc}(\text{push}(s, \text{mkframe}(e, o, v))) \doteq \\ \mathfrak{B} & \models \text{getval}(\text{push}(s, \text{mkframe}(e, o, v))) \doteq v \\ \mathfrak{B} & \models \text{findval}(o, \text{addval}(o, x, v)) \doteq x \\ \mathfrak{B} & \models \neg o \doteq o' \Rightarrow \text{findval}(o, \text{addval}(o', x, v)) \doteq \text{findval}(o, v) \end{aligned}$$

Beweis

Wir zeigen $\mathfrak{B} \models \text{findval}(o, \text{addval}(o, x, v)) \doteq x$

$$\begin{aligned} & \llbracket \text{findval} \rrbracket_B(o, \llbracket \text{addval} \rrbracket_B(o, x, v)) \\ & = \llbracket \text{findval} \rrbracket_B(\llbracket \text{occtoquad} \rrbracket_A(o) ++ x ++ b) \\ & = x \end{aligned}$$

Übung Restliche Axiome

Laufzeitkeller und Umgebung

Intuitive Idee

- Laufzeitkeller im Speicher als Keller von Aktivierungsverbunden
- *BP* enthält die Basisadresse des obersten Aktivierungsverbundes
- An Adresse *BP* wird die Basisadresse des darunterliegenden Aktivierungsverbundes gespeichert
- An Adresse *BP + 8* wird die Rücksprungadresse (Verweis auf Aufrufer) gespeichert
- An den folgenden Adressen werden die lokalen Variablen gespeichert
- Bei Aufruf werden anschließend die Ausdruckswerte gespeichert, die noch benötigt werden.
- Unter dem Laufzeitkeller werden globale Variablen gespeichert.
- *env* ergibt sich aus den Relativadressen des obersten Aktivierungsverbunds

Umgebung

Für die Interpretation $\llbracket env \rrbracket_B$ bzw. $\llbracket globenv \rrbracket_B$ gilt:

$$\begin{aligned} \llbracket isBound \rrbracket_A(\llbracket env \rrbracket_B, x) & = \llbracket isBound \rrbracket_A(\llbracket RelAddrTab \rrbracket_A, x) \\ \llbracket bind_\alpha \rrbracket_A(\llbracket env \rrbracket_B, x) & = \llbracket BP \rrbracket_A + \llbracket addr \rrbracket_A(\llbracket RelAddrTab \rrbracket_A, x) \\ \llbracket floc \rrbracket_B(l, a) & = l + \llbracket addr \rrbracket_A(\llbracket RelAddrTab \rrbracket_A, x) \end{aligned}$$

wobei $RelAddrTab \triangleq reladdr(prog, pc)$

$$\begin{aligned} \llbracket isBound \rrbracket_A(\llbracket globenv \rrbracket_B, x) & = \llbracket isBound \rrbracket_A(\llbracket GlobAddrTab \rrbracket_A, x) \\ \llbracket bind_\alpha \rrbracket_A(\llbracket globenv \rrbracket_B, x) & = \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket addr \rrbracket_A(\llbracket GlobAddrTab \rrbracket_A, x) \end{aligned}$$

wobei $GlobAddrTab \triangleq globaddr(prog)$

Dynamische Funktionen

Intuitive Idee

- *procstack* und *env* können aus dem Laufzeitkeller im Speicher sowie den Relativadressen definiert werden
- Adressen der Form $floc(l, a)$ können direkt mit Hilfe der Relativadressen für Verbundfelder berechnet werden
- Der Speicher kann direkt implementiert werden.
- Die Ausnahme *exc* wird durch das Statusregister *fpcr* implementiert
- Zu speichernde Werte vom Typ **BOOL** werden als Wort gespeichert
- ⇒ Funktionen $booltoquad : \text{BOOL} \rightarrow \text{QUAD}$ und $quadtobool : \text{QUAD} \rightarrow \text{BOOL}$
- Ein- und Ausgabeströme werden direkt aufeinander abgebildet

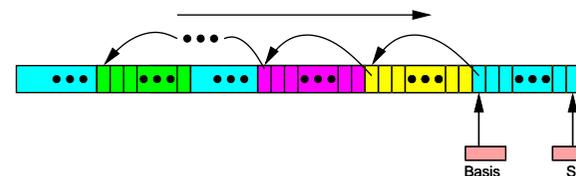
Interpretationen: $\mathfrak{B} = \phi(\mathfrak{A})$

$$\begin{array}{ll} \llbracket mem \rrbracket_B(\llbracket l \rrbracket_A) & = \llbracket Read(l) \rrbracket_A & \llbracket pc \rrbracket_B & = \llbracket pc \rrbracket_A \\ \llbracket inp \rrbracket_B & = \llbracket inp_\alpha \rrbracket_A & \llbracket head \rrbracket_B(b) & = b[0..7] \\ \llbracket out \rrbracket_B & = \llbracket out_\alpha \rrbracket_A & \llbracket tail \rrbracket_B(b) & = b[8..|b|-1] \\ \llbracket exc \rrbracket_B & = \llbracket fpcr \rrbracket_A & \llbracket divByZero \rrbracket_B & = LO^9 LO^{53} \\ \llbracket entered \rrbracket_B & = \llbracket entered \rrbracket_A & \llbracket nullPtrDeref \rrbracket_B & = LO^{63} \\ \llbracket loc \rrbracket_B(o) & = \llbracket loc \rrbracket_A(o) & \llbracket handle \rrbracket_B & = \llbracket handle \rrbracket_A \end{array}$$

$$\llbracket val \rrbracket_B(o) = \begin{cases} quadtobool(\llbracket val \rrbracket_A(o)) & \text{falls } Pri(o) = \text{booltype} \\ \llbracket val \rrbracket_A(o) & \text{sonst} \end{cases}$$

Laufzeitkeller

***i*-tes Frame von oben**



Das *i*-te Frame befindet sich an der folgenden Basisadresse BP_i : $BP_0 \triangleq BP$
 $BP_{i+1} \triangleq Read(BP_i)$

Es gilt $get(\llbracket procstack \rrbracket_B, i) = \langle e, o, v \rangle$, wobei

- $o = \llbracket quadtoocc(Read(BP_i + quadtoint(8))) \rrbracket_B$
 - *e* ist Umgebung mit folgenden Eigenschaften
- $$\begin{aligned} \llbracket isBound_\alpha \rrbracket_A(e, x) & = \llbracket isBound \rrbracket_A(RelAddrTab_i, x) \\ \llbracket bind_\alpha \rrbracket_A(e, x) & = \llbracket BP_{i+1} \rrbracket_A + \llbracket addr \rrbracket_A(OldRelAddrTab_i, x) \end{aligned}$$

wobei $RelAddrTab_i \triangleq \llbracket reladdr \rrbracket_A(\llbracket prog \rrbracket_A, o)$

- Die Größe ist maximal bis zum Basisregister gegeben:
 $\llbracket BP_{i+1} \rrbracket_A + SizeLocals_i + |v| + 1 = \llbracket BP \rrbracket_A$
wobei $SizeLocals_i \triangleq \llbracket maxaddr \rrbracket_A(RelAddrTab_i) + \llbracket lastsize \rrbracket_A(RelAddrTab_i)$
- $v \triangleq \llbracket mem_\alpha \rrbracket_A(\llbracket BP_{i+1} \rrbracket_A + SizeLocals + 1), \dots, \llbracket mem_\alpha \rrbracket_A(\llbracket BP_i \rrbracket_A - 1)$

Ein Teil der Algebra impliziert, dass nicht alle Zustände so abgebildet werden können

- ⇒ Invarianten auf erreichbaren Zuständen erforderlich
 - Zum Beweis dieser Invarianten werden einige weitere Invarianten benötigt
 - Aussagen über berechnete Adressen
 - Aussagen über Adressen im Speicher

Invarianten für Adressen im Speicher bzw. als Wert

- Falls innerhalb eines Ausdrucks oder einer Zuweisung eine Adresse als Wert berechnet wurde, ist diese Adresse *null* oder verweist auf die Halde

$$\mathfrak{A} \models \text{InExpr}(o) \wedge \text{IsClassDes}(o) \wedge \text{val}(o) <_I \text{HP} \doteq \text{true} \Rightarrow \text{val}(o) \doteq \text{null}$$

$$\mathfrak{A} \models \text{InAssign}(o) \wedge \text{IsClassDes}(o) \wedge \text{val}(o) <_I \text{HP} \doteq \text{true} \Rightarrow \text{val}(o) \doteq \text{null}$$
 wobei $\text{InExpr}(o) \triangleq \text{CT is EXPR} \wedge \text{isPrefix}(pc, o) \doteq \text{true}$
 $\text{IsClassDes}(o) \triangleq \text{isClass}(pri(\text{prog}, o)) \doteq \text{true} \wedge \text{occ}(\text{prog}, o) \text{ is DES}$
 $\text{InAssign}(o) \triangleq \text{CT is ASSIGN} \wedge \text{isPrefix}(pc, o) \doteq \text{true}$
- Im Speicher enthaltene Adressen sind entweder *null* oder verweisen auf die Halde.

Problem: Wie charakterisiert man welcher Wert im Speicher eine Adresse ist?

 - Typisierung des Speichers
 ⇒ Weitere dynamische Funktion $\text{type} : \text{QUAD} \rightarrow ?\text{TYPE}$.
 $\mathfrak{A} \models \text{isClass}(\text{type}(l)) \doteq \text{true} \wedge \text{Read}(l) <_I \text{HP} \doteq \text{true} \Rightarrow \text{Read}(l) \doteq \text{null}$
- Die Typen sind den Adressen korrekt zugeordnet.

$$\mathfrak{A} \models \text{isGlobal}(\text{prog}, x) \doteq \text{true} \Rightarrow \text{type}(\text{Glob}(x)) \doteq \text{gettype}(\text{deftab}(\text{prog}, ()), x)$$

$$\mathfrak{A} \models \text{isDefined}(\text{Proc}_i, x) \doteq \text{true} \Rightarrow \text{type}(\text{Loc}_i(x)) \doteq \text{gettype}(\text{Proc}_i, x)$$

$$\mathfrak{A} \models \text{isDefined}(\text{deftab}(\text{prog}, pc), x) \Rightarrow \text{type}(\text{Loc}_0(x)) \doteq \text{gettype}(\text{deftab}(\text{prog}, pc), x)$$

$$\mathfrak{A} \models \text{isStruct}(\text{DefTab}(\text{type}(l)), x) \Rightarrow \text{type}(l +_I \text{FieldAddr}(x)) \doteq \text{gettype}(\text{DefTab}(\text{type}(l)), x)$$

$$\mathfrak{A} \models \text{isClass}(\text{type}(l)) \doteq \text{true} \wedge \neg l \doteq \text{null} \Rightarrow \text{type}(\text{Read}(l)) \doteq \text{dereftype}(\text{type}(l))$$
 wobei $\text{Glob}(x) \triangleq \text{UP} +_I \text{addr}(\text{GlobAddrTab}, x)$
 $\text{Loc}_i(x) \triangleq \text{BP}_i +_I \text{addr}(\text{RelAddrTab}_i, x)$
 $\text{Proc}_i \triangleq \text{deftab}(\text{prog}, \text{CallPc}_{i-1})$
 $\text{DefTab}(A) \triangleq \text{identifyDef}(\text{deftab}(\text{prog}, ()), A)$
 $\text{FieldAddr}(x) \triangleq \text{addr}(\text{reladdr}(\text{DefTab}(\text{type}(l))), x)$
 Axiom: $\text{dereftype}(\text{class}(A)) \doteq \text{struct}(A)$

Lemma 3.5 (Benutzte Adressen)

Sei $l \in \mathcal{T}_{\text{Loc}}$. Falls $\llbracket \text{SP} \rrbracket_A \leq \llbracket l \rrbracket_B < \llbracket \text{HP} \rrbracket_A$ gilt, ist $\llbracket \text{isUsed}(l) \rrbracket_B = \text{false}$.

- Es gibt ein n mit $\text{BP}_n = \text{UP}$ und $\text{BP}_i < \text{BP}_{i-1}$: $\mathfrak{A} \models \text{BP}_{i+1} <_I \text{BP}_i \doteq \text{true}$
 $\mathfrak{A} \models \text{BP}_n \doteq \text{UP}$
- Der Aktivierungsverbund passt genau zwischen BP_{i+1} und BP_i :
 $\mathfrak{A} \models \text{BP}_{i+1} +_I \text{SizeLocals}_{i+1} +_I \text{SizeRes}_{i+1} \doteq \text{BP}_i$ wobei

$$\text{SizeLocals}_i \triangleq \text{FrameSize}(\text{RelAddrTab}_i)$$

$$\text{FrameSize}(tab) \triangleq \text{maxaddr}(tab) + \text{lastsize}(tab)$$

$$\text{RelAddrTab}_i \triangleq \text{reladdr}(\text{prog}, \text{CallPc}_i)$$

$$\text{CallPc}_i \triangleq \text{occtquad}(\text{Read}(\text{BP}_i + 8))$$

$$\text{SizeRes}_i \triangleq \text{intoquad}(\text{length}(\text{exproccs}(\text{prog}, \text{CallPc}_i)) * 16)$$
- Zwischen UP und BP_{n-1} passen ein Wort die globalen Variablen:
 $\mathfrak{A} \models \text{UP} +_I \text{SizeGlobals} + 8 \doteq \text{BP}_{n-1}$ wobei $\text{SizeGlobals} \triangleq \text{FrameSize}(\text{GlobAddrTab})$
 $\text{GlobAddrTab} \triangleq \text{reladdr}(\text{prog}, ())$
- Der Kellerzeiger SP folgt immer auf die lokalen Variablen:
 $\mathfrak{A} \models \neg \text{CT is BLOCK} \Rightarrow \text{SP} \doteq \text{BP} +_I \text{SizeLocals}$
 $\mathfrak{A} \models \text{CT is BLOCK} \wedge \text{entered}(pc) \doteq \text{false} \Rightarrow \text{SP} \doteq \text{BP} +_I \text{SizeLocals}$
 $\mathfrak{A} \models \text{CT is BLOCK} \wedge \text{entered}(pc) \doteq \text{true} \Rightarrow \text{SP} \doteq \text{BP} +_I \text{SizeLocals}'$
 wobei $\text{SizeLocals} \triangleq \text{FrameSize}(\text{reladdr}(\text{prog}, pc))$
 $\text{SizeLocals}' \triangleq \text{FrameSize}(\text{reladdr}(\text{prog}, pc.1))$
- Der Kellerzeiger ist immer kleiner gleich dem Haldenzeiger: $\mathfrak{A} \models \text{SP} \leq_I \text{HP} \doteq \text{true}$
- Die ausgerechneten Adressen befinden sich immer im Keller oder auf der Halde, wobei die Adressen globaler Variablen (inklusive Verbundfelder) im untersten Aktivierungsverbund sind.

$$\mathfrak{A} \models \text{loc}(o) <_I \text{UP} \doteq \text{true} \Rightarrow \text{loc}(o) \doteq \text{null}$$

$$\mathfrak{A} \models \text{loc}(o) <_I \text{BP} +_I 16 \doteq \text{true} \wedge \neg \text{IsField}(o) \Rightarrow \text{loc}(o) +_I \text{lastsize}(\text{GlobAddrTab}) <_I \text{BP}_{n-1} \doteq \text{true}$$

$$\mathfrak{A} \models \text{loc}(o) <_I \text{BP} +_I 16 \doteq \text{true} \wedge \text{IsField}(o) \Rightarrow \text{loc}(o) +_I \text{lastsize}(\text{RelAddrTab}) \leq_I \text{BP}_{n-1} \doteq \text{true}$$

$$\mathfrak{A} \models \text{loc}(o) + \text{lastsize}(\text{RelAddrTab}) >_I \text{SP} = \text{true} \Rightarrow \text{loc}(o) \geq_I \text{HP} = \text{true}$$
 wobei $\text{IsField}(o) \triangleq \text{occ}(\text{prog}, o) \text{ is FIELD}$.

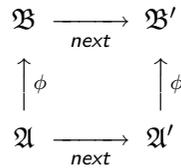
Zusammenfassung der State $^M_\alpha$ -Invarianten

- $$\mathfrak{A} \models \text{BP}_{i+1} <_I \text{BP}_i \doteq \text{true}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{BP}_n \doteq \text{UP}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{BP}_{i+1} +_I \text{SizeLocals}_{i+1} +_I \text{SizeRes}_{i+1} \doteq \text{BP}_i$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{UP} +_I \text{SizeGlobals} + 8 \doteq \text{BP}_{n-1}$$
- $$\mathfrak{A} \models \neg \text{CT is BLOCK} \Rightarrow \text{SP} \doteq \text{BP} +_I \text{SizeLocals}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{CT is BLOCK} \wedge \text{entered}(pc) \doteq \text{false} \Rightarrow \text{SP} \doteq \text{BP} +_I \text{SizeLocals}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{CT is BLOCK} \wedge \text{entered}(pc) \doteq \text{true} \Rightarrow \text{SP} \doteq \text{BP} +_I \text{SizeLocals}'$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{SP} \leq_I \text{HP} = \text{true}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{loc}(o) <_I \text{UP} \doteq \text{true} \Rightarrow \text{loc}(o) \doteq \text{null}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{loc}(o) <_I \text{BP} +_I 16 \doteq \text{true} \wedge \neg \text{IsField}(o) \Rightarrow \text{loc}(o) +_I \text{lastsize}(\text{GlobAddrTab}) <_I \text{BP}_{n-1} \doteq \text{true}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{loc}(o) <_I \text{BP} +_I 16 \doteq \text{true} \wedge \text{IsField}(o) \Rightarrow \text{loc}(o) +_I \text{lastsize}(\text{RelAddrTab}) \leq_I \text{BP}_{n-1} \doteq \text{true}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{loc}(o) + \text{lastsize}(\text{RelAddrTab}) >_I \text{SP} = \text{true} \Rightarrow \text{loc}(o) \geq_I \text{HP} = \text{true}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{InExpr}(o) \wedge \text{IsClassDes}(o) \wedge \text{val}(o) <_I \text{HP} \doteq \text{true} \Rightarrow \text{val}(o) \doteq \text{null}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{InAssign}(o) \wedge \text{IsClassDes}(o) \wedge \text{val}(o) <_I \text{HP} \doteq \text{true} \Rightarrow \text{val}(o) \doteq \text{null}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{isClass}(\text{type}(l)) \doteq \text{true} \wedge \text{Read}(l) <_I \text{HP} \doteq \text{true} \Rightarrow \text{Read}(l) \doteq \text{null}$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{isGlobal}(\text{prog}, x) \doteq \text{true} \Rightarrow \text{type}(\text{Glob}(x)) \doteq \text{gettype}(\text{deftab}(\text{prog}, ()), x)$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{isDefined}(\text{Proc}_i, x) \doteq \text{true} \Rightarrow \text{type}(\text{Loc}_i(x)) \doteq \text{gettype}(\text{Proc}_i, x)$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{isDefined}(\text{deftab}(\text{prog}, pc), x) \Rightarrow \text{type}(\text{Loc}_0(x)) \doteq \text{gettype}(\text{deftab}(\text{prog}, pc), x)$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{isStruct}(\text{DefTab}(\text{type}(l)), x) \Rightarrow \text{type}(l +_I \text{FieldAddr}(x)) \doteq \text{gettype}(\text{DefTab}(\text{type}(l)), x)$$
- $$\mathfrak{A} \models \text{isClass}(\text{type}(l)) \doteq \text{true} \wedge \neg l \doteq \text{null} \Rightarrow \text{type}(\text{Read}(l)) \doteq \text{dereftype}(\text{type}(l))$$
- $$\text{CallPc}_i \triangleq \text{occtquad}(\text{Read}(\text{BP}_i + 8)) \quad \text{Glob}(x) \triangleq \text{UP} +_I \text{addr}(\text{GlobAddrTab}, x)$$
- $$\text{RelAddrTab}_i \triangleq \text{reladdr}(\text{prog}, \text{CallPc}_i) \quad \text{Loc}_i(x) \triangleq \text{BP}_i +_I \text{addr}(\text{RelAddrTab}_i, x)$$
- $$\text{FrameSize}(tab) \triangleq \text{maxaddr}(tab) +_I \text{lastsize}(tab) \quad \text{Proc}_i \triangleq \text{deftab}(\text{prog}, \text{CallPc}_i)$$
- $$\text{SizeLocals}_i \triangleq \text{FrameSize}(\text{RelAddrTab}_i)$$
- $$\text{SizeRes}_i \triangleq \text{intoquad}(\text{length}(\text{exproccs}(\text{prog}, \text{CallPc}_i)) * 16)$$
- $$\text{GlobAddrTab} \triangleq \text{reladdr}(\text{prog}, ())$$
- $$\text{SizeGlobals} \triangleq \text{FrameSize}(\text{GlobAddrTab}) \quad \text{DefTab}(A) \triangleq \text{identifyDef}(\text{deftab}(\text{prog}, ()), A)$$
- $$\text{SizeLocals} \triangleq \text{FrameSize}(\text{reladdr}(\text{prog}, pc)) \quad \text{FieldAddr}(x) \triangleq \text{addr}(\text{reladdr}(\text{DefTab}(\text{type}(l))), x)$$
- $$\text{SizeLocals}' \triangleq \text{FrameSize}(\text{reladdr}(\text{prog}, pc.1))$$
- $$\text{IsField}(o) \triangleq \text{occ}(\text{prog}, o) \text{ is FIELD}$$
- $$\text{InExpr}(o) \triangleq \text{CT is EXPR} \wedge \text{isPrefix}(pc, o) \doteq \text{true}$$
- $$\text{InAssign}(o) \triangleq \text{isClass}(pri(\text{prog}, o)) \doteq \text{true} \wedge \text{occ}(\text{prog}, o) \text{ is DES}$$
- $$\text{InAssign}(o) \triangleq \text{CT is ASSIGN} \wedge \text{isPrefix}(pc, o) \doteq \text{true}$$

3.3 Verifikation der Speicherabbildung

Vorgehen

- Definition der Initialzustände auf DEC-Alpha-Semantik
- Nachweis, dass dieser Invariante erfüllt
- Nachweis, dass mit der Abbildung ϕ aus Abschnitt 3.2 $\phi(\mathcal{J})$ eine INITSTATE_2 -Algebra für jeden Initialzustand der DEC-Alpha-Semantik ist
- Definition der Zustandsübergangsregeln auf Basis von STATE_α^M -Algebren
- Nachweis, dass der Nachfolgezustand die Invarianten erfüllt
- Nachweis, dass $\phi(\text{next}_U(\mathcal{A})) = \text{next}_{U'}(\phi(\mathcal{A}))$



Korrektheit

Lemma 3.6 (Initialzustände erfüllen Invarianten)

Jede INITSTATE_α -Algebra \mathcal{J} erfüllt die Invarianten, d.h.

$$\begin{aligned}
 \mathcal{J} & \models BP_1 <_I BP_0 = \text{true} \\
 \mathcal{J} & \models BP_1 = UP \\
 \mathcal{J} & \models UP + \text{SizeGlobals} + 8 \doteq BP_0 \\
 \mathcal{J} & \models SP <_I HP = \text{true} \\
 \mathcal{J} & \models \neg CT \text{ is BLOCK} \Rightarrow SP \doteq BP +_I \text{SizeLocals} \\
 \mathcal{J} & \models CT \text{ is BLOCK} \wedge \text{entered}(pc) \doteq \text{false} \Rightarrow SP \doteq BP +_I \text{SizeLocals} \\
 \mathcal{J} & \models CT \text{ is BLOCK} \wedge \text{entered}(pc) \doteq \text{true} \Rightarrow SP \doteq BP +_I \text{SizeLocals}' \\
 \mathcal{J} & \models \text{isGlobal}(\text{prog}, x) = \text{true} \Rightarrow \text{type}(\text{Glob}(x)) \doteq \text{gettype}(\text{deftab}(\text{prog}, ()), x) \\
 \mathcal{J} & \models \text{isStruct}(\text{DefTab}(\text{type}(I)), x) \Rightarrow \text{type}(I +_I \text{FieldAddr}(x)) \doteq \text{gettype}(\text{DefTab}(\text{type}(I)), x)
 \end{aligned}$$

wobei

$$\begin{aligned}
 BP_0 & \triangleq BP \\
 BP_{i+1} & \triangleq \text{Read}(BP_i) \\
 \text{FrameSize}(tab) & \triangleq \text{maxaddr}(tab) + \text{lastsize}(tab) \\
 \text{GlobAddrTab} & \triangleq \text{reladdr}(\text{prog}, ()) \\
 \text{SizeLocals} & \triangleq \text{FrameSize}(\text{RelAddrTab}) \\
 \text{SizeGlobals} & \triangleq \text{FrameSize}(\text{GlobAddrTab}) \\
 \text{SizeLocals}' & \triangleq \text{FrameSize}(\text{reladdr}(\text{prog}, \text{first}(\text{prog}, pc))) \\
 \text{Glob}(x) & \triangleq UP +_I \text{addr}(\text{GlobAddrTab}, x) \\
 \text{DefTab}(A) & \triangleq \text{identifyDef}(\text{deftab}(\text{prog}, ()), A) \\
 \text{FieldAddr}(x) & \triangleq \text{addr}(\text{reladdr}(\text{DefTab}(\text{type}(I))), x)
 \end{aligned}$$

Bemerkung

Die anderen Invarianten enthalten undefinierte Terme ($\text{loc}(o)$) bzw. existieren nicht im Anfangszustand, weil noch keine Prozedur aufgerufen wurde.

Initialzustände

Initialzustände der C--Semantik

$$\begin{aligned}
 \text{spec } \text{INITSTATE}_2 \text{ extends } \text{STATE}_2 \\
 \text{axioms} & \quad \neg D(\text{mem}(x)) \\
 & \quad \text{out} \doteq [] \\
 & \quad \text{env} \doteq \text{mkenv} \\
 & \quad pc \doteq \text{first}(\text{prog}) \neg D(\text{loc}(o)) \\
 & \quad \neg D(\text{val}(o)) \\
 & \quad D(\text{entered}(o)) \Leftrightarrow \text{occ}(\text{prog}, o) \text{ is BLOCK} \\
 & \quad \text{entered}(o) \doteq \text{false} \\
 & \quad \text{exc} \doteq \text{ok} \\
 & \quad \text{procstack} \doteq \text{mkstack}
 \end{aligned}$$

Initialzustände der C--Semantik bzgl. DEC-Alpha

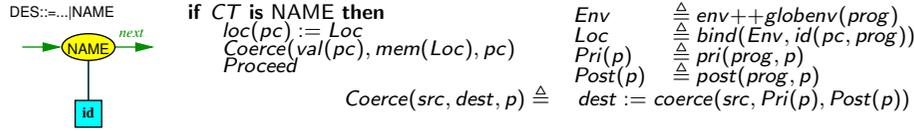
$$\begin{aligned}
 \text{spec } \text{INITSTATE}_\alpha \text{ extends } \text{STATE}_\alpha \\
 \text{axioms} & \quad \text{out} \doteq [] \\
 & \quad pc \doteq \text{first}(\text{prog}) \\
 & \quad \neg D(\text{loc}(o)) \\
 & \quad \neg D(\text{val}(o)) \\
 & \quad D(\text{entered}(o)) \Leftrightarrow \text{occ}(\text{prog}, o) \text{ is BLOCK} \\
 & \quad \text{entered}(o) \doteq \text{false} \\
 & \quad \text{fpcr} \doteq O^{64} \\
 & \quad \text{HP} \doteq \text{maxaddr} \\
 & \quad BP \doteq UP +_I \text{SizeGlobals} + 8 \\
 & \quad SP \doteq BP +_I 16 \\
 & \quad \text{Read}(BP) \doteq UP \\
 & \quad \text{type}(UP +_I \text{addr}(\text{GlobAddrTab}, x)) \doteq \text{gettype}(\text{deftab}(\text{prog}, ()), x) \\
 & \quad D(\text{type}(I)) \wedge \text{isStruct}(\text{type}(I)) \Rightarrow \text{type}(I + \text{FieldAddr}(x)) \doteq \text{gettype}(\text{DefTab}(\text{type}(I)), x) \\
 & \quad D(\text{type}(I)) \Leftrightarrow I \doteq UP +_I \text{addr}(\text{GlobAddrTab}, x) \vee I \doteq I' +_I \text{FieldAddr}(x) \wedge \text{isStruct}(\text{type}(I'), x)
 \end{aligned}$$

Beweis von Lemma 3.6

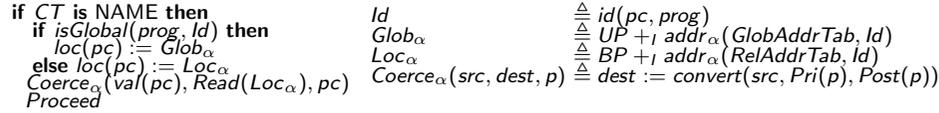
- i. $\mathcal{J} \models BP_1 <_I BP_0 \doteq \text{true}$
 $\llbracket BP_1 \rrbracket_I = \llbracket \text{Read}(BP_0) \rrbracket_I$ nach Definition BP_1
 $\llbracket BP_1 \rrbracket_I = \llbracket UP \rrbracket_I$ Axiom $\text{Read}(BP) \doteq UP$
 $< \llbracket BP_0 \rrbracket_I$ Axiom $BP \doteq UP +_I \text{SizeGlobals} + 8$
 $= \llbracket BP_0 \rrbracket_I$ nach Definition BP_0
- ii. $\mathcal{J} \models BP_1 \doteq UP$: Schon in i. bewiesen
- iii. $\mathcal{J} \models UP + \text{SizeGlobals} + 8 \doteq BP_0$
 $\llbracket BP_0 \rrbracket_I = \llbracket BP \rrbracket_I$ nach Definition BP_0
 $= \llbracket UP + \text{SizeGlobals} + 8 \rrbracket_I$ Axiom $BP \doteq UP + \text{SizeGlobals} + 8$
- iv. $\mathcal{J} \models SP \leq_I HP \doteq \text{true}$ $\llbracket HP \rrbracket_I = \llbracket \text{maxaddr} \rrbracket_I$ Axiom $HP \doteq \text{maxaddr}$
 $\geq \llbracket SP \rrbracket_I$ Axiom $a \leq_Q \text{maxaddr}$
- v. $\mathcal{J} \models \neg CT \text{ is BLOCK} \Rightarrow SP \doteq BP +_I \text{SizeLocals}$: Gilt weil $\mathcal{J} \models CT \text{ is BLOCK}$
- vi. $\mathcal{J} \models CT \text{ is BLOCK} \wedge \text{entered}(pc) \doteq \text{false} \Rightarrow SP \doteq BP +_I \text{SizeLocals}$.
Es gilt $\mathcal{J} \models CT \text{ is BLOCK} \wedge \text{entered}(pc) \doteq \text{false}$.
 $\llbracket SP \rrbracket_I = \llbracket BP \rrbracket_I + 16$ Axiom $SP \doteq BP +_I 16$
 $= \llbracket BP \rrbracket_I + \llbracket \text{minaddr}(\text{RelAddrTab}) \rrbracket_I$ Anforderung $\text{minaddr}(e) \geq 16$
 $= \llbracket BP \rrbracket_I + \llbracket \text{SizeLocals} \rrbracket_I$ keine lokalen Variablen bei Start
- vii. $\mathcal{J} \models CT \text{ is BLOCK} \wedge \text{entered}(pc) \doteq \text{true} \Rightarrow SP \doteq BP +_I \text{SizeLocals}'$:
Gilt weil $\mathcal{J} \models CT \text{ is BLOCK} \wedge \text{entered}(pc) \doteq \text{false}$
- viii. $\mathcal{J} \models \text{isGlobal}(\text{prog}, x) \doteq \text{true} \Rightarrow \text{type}(\text{Glob}(x)) \doteq \text{gettype}(\text{deftab}(\text{prog}, ()), x)$. Gilt wegen des Axioms $\text{type}(UP +_I \text{addr}(\text{GlobAddrTab}, x)) \doteq \text{gettype}(\text{deftab}(\text{prog}, ()), x)$.
- ix. $\mathcal{J} \models \text{isStruct}(\text{DefTab}(\text{type}(I)), x) \Rightarrow \text{type}(I +_I \text{FieldAddr}(x)) \doteq \text{gettype}(\text{DefTab}(\text{type}(I)), x)$.
Gilt wegen des Axioms
 $D(\text{type}(I)) \wedge \text{isStruct}(\text{type}(I)) \Rightarrow \text{type}(I + \text{FieldAddr}(x)) \doteq \text{gettype}(\text{DefTab}(\text{type}(I)), x)$.

Zugriffspfade: Variablenzugriff

Zustandsübergangsregel bei C--



Übergangsregel mit DEC-Alpha-Semantik



Lemma 3.7 (Korrektheit der Zugriffspfade)

Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, \llbracket \cdot \rrbracket_A \rangle$ eine STATE_α^M-Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT \text{ is NAME}$ und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$, $\mathfrak{B}' \triangleq \phi(\mathfrak{A})$ gilt: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{A}')$

Beweis (Forts.)

- (5) Falls $\mathfrak{A} \models isGlobal(prog, Id) \doteq false$ gilt, ist $\llbracket Loc \rrbracket_B = \llbracket Loc_\alpha \rrbracket_A$:
- $$\begin{aligned} \llbracket Loc \rrbracket_B &= \llbracket bind(Env, Id) \rrbracket_B & Loc &\triangleq bind(Env, Id) \\ &= \llbracket bind(env ++ globenv(prog), Id) \rrbracket_B & Env &\triangleq env ++ globenv(prog) \\ &= \llbracket bind(env, Id) \rrbracket_B & & \text{Eigenschaft von ENV} \\ &= \llbracket bind_B(\llbracket env \rrbracket_B, \llbracket Id \rrbracket_B) \rrbracket_B & & \\ &= \llbracket bind_\alpha \rrbracket_A(\llbracket env \rrbracket_B, \llbracket Id \rrbracket_B) & \llbracket bind \rrbracket_B &\triangleq \llbracket bind_\alpha \rrbracket_A \\ &= \llbracket BP \rrbracket_A + \llbracket addr \rrbracket_A(\llbracket RelAddrTab \rrbracket_A, \llbracket Id \rrbracket_B) & \text{Definition } \llbracket bind_\alpha \rrbracket_A & \\ &= \llbracket BP \rrbracket_A + \llbracket addr \rrbracket_A(\llbracket RelAddrTab \rrbracket_A, \llbracket Id \rrbracket_A) & \llbracket Id \rrbracket_B &= \llbracket Id \rrbracket_A \\ &= \llbracket BP +_I addr(RelAddrTab, Id) \rrbracket_A & & \\ &= \llbracket Loc_\alpha \rrbracket_A & \text{Def. } Loc_\alpha & \end{aligned}$$
- (6) Falls $o \neq \llbracket pc \rrbracket_B$ ist, ist $\llbracket loc \rrbracket_{B'}(o) = \llbracket loc \rrbracket_{A'}(o)$: Folgt aus $\llbracket pc \rrbracket_A = \llbracket pc \rrbracket_B$, und (1)–(3)
- (7) $\llbracket loc \rrbracket_{B'}(\llbracket pc \rrbracket_B) = \llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_B)$:
- $$\begin{aligned} \llbracket loc \rrbracket_{B'}(\llbracket pc \rrbracket_B) &= \llbracket Loc \rrbracket_B & (1) \\ &= \begin{cases} \llbracket Glob_\alpha \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, Id) \rrbracket_A = true \\ \llbracket Loc_\alpha \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, Id) \rrbracket_A = false \end{cases} & (4), (5) \\ &= \llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_A) & (2), (3) \\ &= \llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_B) & \llbracket pc \rrbracket_A = \llbracket pc \rrbracket_B \end{aligned}$$
- (8) Falls $\llbracket y \rrbracket_A = \llbracket x \rrbracket_B$, dann ist $\llbracket convert(y, t_1, t_2) \rrbracket_A = \llbracket coerce(x, t_1, t_2) \rrbracket_B$:
- $$\begin{aligned} \llbracket coerce(x, t_1, t_2) \rrbracket_B &= \llbracket coerce_B(\llbracket x \rrbracket_B, \llbracket t_1 \rrbracket_B, \llbracket t_2 \rrbracket_B) \rrbracket_B \\ &= \llbracket coerce_B(\llbracket y \rrbracket_A, \llbracket t_1 \rrbracket_B, \llbracket t_2 \rrbracket_B) \rrbracket_B \\ &= \llbracket coerce_B(\llbracket y \rrbracket_A, \llbracket t_1 \rrbracket_A, \llbracket t_2 \rrbracket_A) \rrbracket_B \\ &= \llbracket convert \rrbracket_A(\llbracket y \rrbracket_A, \llbracket t_1 \rrbracket_A, \llbracket t_2 \rrbracket_A) \\ &= \llbracket convert \rrbracket_A(y, t_1, t_2) \rrbracket_A \end{aligned}$$
- Voraussetzung
 $\llbracket t \rrbracket_B = \llbracket t \rrbracket_A$ für alle $t \in \mathcal{T}_{TYPE}$
 $\llbracket coerce \rrbracket_B = \llbracket convert \rrbracket_A$

Beweis

- (1) $Update(\mathfrak{B}) = \{ loc(pc) := Loc, pc := next(prog, pc), val(pc) := coerce(mem(Loc), Pri(Pc), Post(Pc)) \}$
- (2) Falls $\mathfrak{A} \models isGlobal(prog, Id) \doteq true$, ist
 $Update(\mathfrak{A}) = \{ loc(pc) := Glob_\alpha, pc := next(prog, pc), val(pc) := convert(Read(Glob_\alpha), Pri(Pc), Post(Pc)) \}$
- (3) Falls $\mathfrak{A} \models isGlobal(prog, Id) \doteq false$, ist
 $Update(\mathfrak{A}) = \{ loc(pc) := Loc_\alpha, pc := next(prog, pc), val(pc) := convert(Read(Loc_\alpha), Pri(Pc), Post(Pc)) \}$
- (4) Falls $\mathfrak{A} \models isGlobal(prog, Id) \doteq true$ gilt, ist $\llbracket Loc \rrbracket_B = \llbracket Glob_\alpha \rrbracket_A$:
- $$\begin{aligned} \llbracket Loc \rrbracket_B &= \llbracket bind(Env, Id) \rrbracket_B & Loc &\triangleq bind(Env, Id) \\ &= \llbracket bind(env ++ globenv(prog), Id) \rrbracket_B & Env &\triangleq env ++ globenv(prog) \\ &= \llbracket bind(globenv(prog), Id) \rrbracket_B & & \text{Eigenschaft von ENV} \\ &= \llbracket bind_B(\llbracket globenv(prog) \rrbracket_B, \llbracket Id \rrbracket_B) \rrbracket_B & & \\ &= \llbracket bind_\alpha \rrbracket_A(\llbracket globenv(prog) \rrbracket_B, \llbracket Id \rrbracket_B) & \llbracket bind \rrbracket_B &\triangleq \llbracket bind_\alpha \rrbracket_A \\ &= \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket addr \rrbracket_A(\llbracket GlobAddrTab \rrbracket_A, \llbracket Id \rrbracket_B) & \text{Definition } \llbracket bind_\alpha \rrbracket_A & \\ &= \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket addr \rrbracket_A(\llbracket GlobAddrTab \rrbracket_A, \llbracket Id \rrbracket_A) & \llbracket Id \rrbracket_B &= \llbracket Id \rrbracket_A \\ &= \llbracket UP +_I addr(GlobAddrTab, Id) \rrbracket_A & & \\ &= \llbracket Glob_\alpha \rrbracket_A & \text{Def. } Glob_\alpha & \end{aligned}$$

Beweis (Forts.)

- (9) Falls $\mathfrak{A} \models isGlobal(prog, Id) \doteq true$, dann ist $\llbracket mem(Loc) \rrbracket_B = \llbracket Read(Glob_\alpha) \rrbracket_A$:
- $$\begin{aligned} \llbracket mem(Loc) \rrbracket_B &= \llbracket mem \rrbracket_B(\llbracket Loc \rrbracket_B) \\ &= \llbracket mem \rrbracket_B(\llbracket Glob_\alpha \rrbracket_A) & (4) \\ &= \llbracket Read(Glob_\alpha) \rrbracket_A & \llbracket mem \rrbracket_B(\llbracket l \rrbracket_A) = \llbracket Read(l) \rrbracket_A \end{aligned}$$
- (10) Falls $\mathfrak{A} \models isGlobal(prog, Id) \doteq false$, dann ist $\llbracket mem(Loc) \rrbracket_B = \llbracket Read(Loc_\alpha) \rrbracket_A$:
- $$\begin{aligned} \llbracket mem(Loc) \rrbracket_B &= \llbracket mem \rrbracket_B(\llbracket Loc \rrbracket_B) \\ &= \llbracket mem \rrbracket_B(\llbracket Loc_\alpha \rrbracket_A) & (5) \\ &= \llbracket Read(Loc_\alpha) \rrbracket_A & \llbracket mem \rrbracket_B(\llbracket l \rrbracket_A) = \llbracket Read(l) \rrbracket_A \end{aligned}$$
- (11) Falls $o \neq \llbracket pc \rrbracket_B$ ist, ist $\llbracket val \rrbracket_{B'}(o) = \llbracket val \rrbracket_{A'}(o)$: Folgt aus $\llbracket pc \rrbracket_A = \llbracket pc \rrbracket_B$, und (1)–(3)
- (12) $\llbracket val \rrbracket_{B'}(\llbracket pc \rrbracket_B) = \llbracket val \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_B)$:
- $$\begin{aligned} \llbracket val \rrbracket_{B'}(\llbracket pc \rrbracket_B) &= \llbracket coerce(mem(Loc), Pri(pc), Post(pc)) \rrbracket_B & (1) \\ &= \begin{cases} \llbracket convert(Read(Glob_\alpha), Pri(pc), Post(pc)) \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, Id) \rrbracket_A = true \\ \llbracket convert(Read(Loc_\alpha), Pri(pc), Post(pc)) \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, Id) \rrbracket_A = false \end{cases} & (8)–(10) \\ &= \llbracket val \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_A) & (2), (3) \\ &= \llbracket val \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_B) & \llbracket pc \rrbracket_A = \llbracket pc \rrbracket_B \end{aligned}$$
- (13) $\llbracket pc \rrbracket_{B'} = \llbracket pc \rrbracket_{A'}$:
- $$\begin{aligned} \llbracket pc \rrbracket_{B'} &= \llbracket next(prog, pc) \rrbracket_B & (1) \\ &= \llbracket next(prog, pc) \rrbracket_B & \llbracket pc \rrbracket_B = \llbracket pc \rrbracket_A, \llbracket f \rrbracket_B = \llbracket f \rrbracket_A \text{ für Funktionen auf Syntax} \\ &= \llbracket pc \rrbracket_{A'} & (2), (3) \end{aligned}$$
- (14) Es gilt $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{A}')$: (1)–(3), (6)–(7), (11)–(12) und (13)

Beweis (Forts.)

(15) Falls $o \neq \llbracket pc \rrbracket_{A'}$ und $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(o) \neq null$ ist, gilt $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(o) \geq \llbracket UP \rrbracket_{A'}$: Folgt aus (2) und (3)

(16) Falls $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_A) \neq null$ ist, gilt $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(pc_A) \geq \llbracket UP \rrbracket_{A'}$:

$$\begin{aligned} \llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_A) &= \begin{cases} \llbracket Glob_\alpha \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = true \\ \llbracket Loc_\alpha \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = false \end{cases} & (2), (3) \\ &= \begin{cases} \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket addr(GlobAddrTab, ld) \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = true \\ \llbracket BP \rrbracket_A + \llbracket addr(RelAddrTab, ld) \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = false \end{cases} & \text{Defin. } Glob_\alpha, Loc_\alpha \\ &\geq \begin{cases} \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket addr(GlobAddrTab, ld) \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = true \\ \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket addr(RelAddrTab, ld) \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = true \end{cases} & \mathfrak{A} \models INV \\ &\geq \begin{cases} \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket minaddr(GlobAddrTab) \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = true \\ \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket minaddr(RelAddrTab) \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = false \end{cases} & \text{Axiom f\u00fcr } minaddr \\ &\equiv \llbracket UP \rrbracket_{A'} & \text{Anforderung 3.2 (2), (3)} \end{aligned}$$

(17) Falls $o \neq \llbracket pc \rrbracket_A$, $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(o) < \llbracket BP \rrbracket_{A'} + 16$ und $\llbracket IsField \rrbracket_{A'}(o) = false$ ist, dann ist

$\llbracket loc \rrbracket_{A'}(o) + \llbracket lastsize(GlobAddrTab) \rrbracket_{A'} \leq \llbracket BP_{n-1} \rrbracket_{A'}$: Folgt aus (2) und (3)

(18) Falls $\llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = false$ ist $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_A) \geq \llbracket BP \rrbracket_{A'} + 16$:

$$\begin{aligned} \llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_A) &= \llbracket Loc_\alpha \rrbracket_A & (3) \\ &\geq \llbracket BP \rrbracket_A + \llbracket addr(RelAddrTab, ld) \rrbracket_A & \text{Definition } Loc_\alpha \\ &\geq \llbracket BP \rrbracket_A + \llbracket minaddr(RelAddrTab) \rrbracket_A & \text{Axiom } minaddr \\ &\geq \llbracket BP \rrbracket_{A'} + 16 & \text{Anforderung 3.2 (2), (3)} \end{aligned}$$

(19) Falls $\llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = false$, $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_A) < \llbracket BP \rrbracket_{A'} + 16$ und $\llbracket IsField \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_A) = false$ ist, dann ist $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_A) + \llbracket lastsize(GlobAddrTab) \rrbracket_{A'} \leq \llbracket BP_{n-1} \rrbracket_{A'}$: folgt aus (18)

Beweis (Forts.)

(25) Falls $\llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = false$ ist, ist $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_{A'}) + \llbracket lastsizeRelAddrTab \rrbracket_{A'} \leq \llbracket SP \rrbracket_{A'}$:

$$\begin{aligned} \llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_{A'}) + \llbracket lastsizeRelAddrTab \rrbracket_{A'} &= \llbracket Loc_\alpha \rrbracket_A & (3) \\ &\geq \llbracket BP \rrbracket_A + \llbracket addr(RelAddrTab, ld) \rrbracket_A + \llbracket lastsizeRelAddrTab \rrbracket_A & \text{Def. } Loc_\alpha \\ &\geq \llbracket BP \rrbracket_A + \llbracket maxaddr \rrbracket_A(RelAddrTab) + \llbracket lastsizeRelAddrTab \rrbracket_A & \text{Axiome} \\ &\geq \llbracket SP \rrbracket_{A'} & \text{analog (24)} \end{aligned}$$

(26) Aus $\llbracket o \rrbracket_{A'} \neq \llbracket pc \rrbracket_A$, $\llbracket InExpr(o) \rrbracket_{A'} = true$, $\llbracket IsClassDes(o) \rrbracket_{A'} = true$ und $\llbracket val(o) \rrbracket_{A'} < \llbracket HP \rrbracket_{A'}$ folgt $val(o) = null$: Folgt aus (2) und (3).

(27) Aus $\llbracket o \rrbracket_{A'} \neq \llbracket pc \rrbracket_A$, $\llbracket InAssign(o) \rrbracket_{A'} = true$, $\llbracket IsClassDes(o) \rrbracket_{A'} = true$ und $\llbracket val(o) \rrbracket_{A'} < \llbracket HP \rrbracket_{A'}$ folgt $val(o) = null$: Folgt aus (2) und (3).

(28) Falls $\llbracket IsClassDes(pc) \rrbracket_A = true$ und $\llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = true$ ist, ist $\llbracket isClass(type(Glob_\alpha)) \rrbracket_A = true$

$$\begin{aligned} \llbracket isClass(type(Glob_\alpha)) \rrbracket_A &= \llbracket isClass(type(UP + \llbracket addr(GlobAddrTab, ld) \rrbracket_A)) \rrbracket_A & \text{Def. } Glob_\alpha \\ &= \llbracket isClass(type(Glob(x))) \rrbracket_A & \text{Def. } Glob \\ &= \llbracket isClass(gettype(deftab(prog, ()), ld)) \rrbracket_A & \mathfrak{A} \models INV \text{ und Voraussetzung} \\ &= \llbracket isClass(pri(prog, pc)) \rrbracket_A & \text{Attributierung} \\ &= true & \text{Voraussetzung} \end{aligned}$$

(29) Falls $\llbracket IsClassDes(pc) \rrbracket_A = true$ und $\llbracket isDefined(deftab(prog, pc), ld) \rrbracket_A = false$ ist, ist $\llbracket isClass(type(Loc_\alpha)) \rrbracket_A = true$

$$\begin{aligned} \llbracket isClass(type(Loc_\alpha)) \rrbracket_A &= \llbracket isClass(type(BP + \llbracket addr(RelAddrTab, ld) \rrbracket_A)) \rrbracket_A & \text{Def. } Loc_\alpha \\ &= \llbracket isClass(type(Loc_0(x))) \rrbracket_A & \text{Def. } Loc_0, BP_0 \\ &= \llbracket isClass(gettype(Proc_0, ld)) \rrbracket_A & \mathfrak{A} \models INV \text{ und Voraussetzung} \\ &= \llbracket isClass(pri(prog, pc)) \rrbracket_A & \text{Attributierung} \\ &= true & \text{Voraussetzung} \end{aligned}$$

Beweis (Forts.)

(20) Falls $\llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = true$ ist, ist

$$\begin{aligned} \llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_A) + \llbracket lastsize(GlobAddrTab) \rrbracket_A &\leq \llbracket BP_{n-1} \rrbracket_A \\ \llbracket Glob_\alpha \rrbracket_A + \llbracket lastsize(GlobAddrTab) \rrbracket_A &= \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket addr(GlobAddrTab, ld) \rrbracket_A + \llbracket lastsize(GlobAddrTab) \rrbracket_A & (2) \\ &\leq \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket maxaddr(GlobAddrTab) \rrbracket_A + \llbracket lastsize(GlobAddrTab) \rrbracket_A & \text{Def. } Glob_\alpha \\ &= \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket FrameSize(GlobAddrTab) \rrbracket_A & \text{Axiom } maxaddr \\ &= \llbracket UP \rrbracket_A + \llbracket SizeGlobals \rrbracket_A & \text{Def. } FrameSize \\ &= \llbracket BP_{n-1} \rrbracket_{A'} & \text{Def. } SizeGlobals \\ &= \llbracket BP_{n-1} \rrbracket_{A'} & \mathfrak{A} \models INV \end{aligned}$$

(21) Falls $o \neq \llbracket pc \rrbracket_A$, $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(o) < \llbracket BP \rrbracket_{A'} + 16$ und $\llbracket occ \rrbracket_{A'}(\llbracket prog \rrbracket_{A'}, o) \in \llbracket FIELD \rrbracket_{A'}$, dann ist $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(o) + \llbracket lastsize(GlobAddrTab) \rrbracket_{A'} \leq \llbracket BP_{n-1} \rrbracket_{A'}$: Folgt aus (2) und (3).

(22) $\llbracket occ \rrbracket_{A'}(\llbracket prog \rrbracket_{A'}, \llbracket pc \rrbracket_A) \notin \llbracket FIELD \rrbracket_{A'}$: weil $\llbracket pc.0 \rrbracket_A \in \llbracket ID \rrbracket_A$

(23) Falls $o \neq \llbracket pc \rrbracket_A$, $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(o) + \llbracket lastsize(RelAddrTab) \rrbracket_{A'} > \llbracket SP \rrbracket_{A'}$, dann ist $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(o) \geq \llbracket HP \rrbracket_{A'}$: Folgt aus (2) und (3).

(24) Falls $\llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = true$ ist, ist $\llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_{A'}) + \llbracket lastsizeRelAddrTab \rrbracket_{A'} \leq \llbracket SP \rrbracket_{A'}$:

$$\begin{aligned} \llbracket loc \rrbracket_{A'}(\llbracket pc \rrbracket_{A'}) + \llbracket lastsizeRelAddrTab \rrbracket_{A'} &\leq \llbracket BP_{n-1} \rrbracket_{A'} + \llbracket lastsizeRelAddrTab \rrbracket_{A'} & (20) \\ &= \llbracket BP_{n-1} \rrbracket_{A'} + \llbracket lastsizeRelAddrTab \rrbracket_{A'} & (2), (3) \\ &\leq \llbracket BP \rrbracket_A + \llbracket lastsizeRelAddrTab \rrbracket_A & \mathfrak{A} \models INV \\ &\leq \llbracket BP \rrbracket_A + \llbracket maxaddr \rrbracket_A(RelAddrTab) + \llbracket lastsizeRelAddrTab \rrbracket_A & \text{Axiome} \\ &= \llbracket BP \rrbracket_A + \llbracket SizeLocals \rrbracket_A & \text{Def. } SizeLocals \\ &= \llbracket SP \rrbracket_{A'} & \mathfrak{A} \models INV \\ &= \llbracket SP \rrbracket_{A'} & (2) \end{aligned}$$

Beweis (Forts.)

(30) Falls $\llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = true$ und $\llbracket Read(Glob_\alpha) \rrbracket_A < \llbracket HP \rrbracket_A$ ist, gilt

$$\begin{aligned} \llbracket Read(Glob_\alpha) \rrbracket_A &= null: \\ \llbracket isClass(type(Glob_\alpha)) \rrbracket_A &= true & (28) \\ \llbracket Read(Glob_\alpha) \rrbracket_A &= null & \mathfrak{A} \models INV \end{aligned}$$

(31) Falls $\llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = false$ und $\llbracket Read(Loc_\alpha) \rrbracket_A < \llbracket HP \rrbracket_A$ ist, gilt

$$\begin{aligned} \llbracket Read(Loc_\alpha) \rrbracket_A &= null: \\ \llbracket isDefined(deftab(prog, pc), ld) \rrbracket_A &= true & \text{Attributierung} \\ \llbracket isClass(type(Loc_\alpha)) \rrbracket_A &= true & (29) \\ \llbracket Read(Glob_\alpha) \rrbracket_A &= null & \mathfrak{A} \models INV \end{aligned}$$

(32) Sei $\llbracket o \rrbracket_{A'} \neq \llbracket pc \rrbracket_A$, $\llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = true$ und $\llbracket val(o) \rrbracket_{A'} < \llbracket HP \rrbracket_{A'}$. Dann gilt:

$$\begin{aligned} \llbracket Read(Glob_\alpha) \rrbracket_A < \llbracket HP \rrbracket_{A'}: \llbracket Read(Glob_\alpha) \rrbracket_A &= \llbracket val(o) \rrbracket_{A'} & (2) \\ &< \llbracket HP \rrbracket_{A'} & \text{Voraussetzung} \\ &= \llbracket HP \rrbracket_{A'} & (2) \end{aligned}$$

(33) Sei $\llbracket o \rrbracket_{A'} \neq \llbracket pc \rrbracket_A$, $\llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = false$ und $\llbracket val(o) \rrbracket_{A'} < \llbracket HP \rrbracket_{A'}$. Dann gilt:

$$\begin{aligned} \llbracket Read(Loc_\alpha) \rrbracket_A < \llbracket HP \rrbracket_{A'}: \llbracket Read(Loc_\alpha) \rrbracket_A &= \llbracket val(o) \rrbracket_{A'} & (3) \\ &< \llbracket HP \rrbracket_{A'} & \text{Voraussetzung} \\ &= \llbracket HP \rrbracket_{A'} & (3) \end{aligned}$$

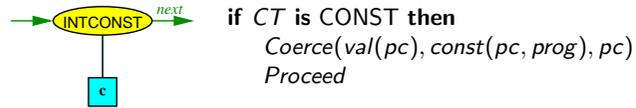
(34) Sei $\llbracket o \rrbracket_{A'} \neq \llbracket pc \rrbracket_A$, $\llbracket IsClassDes(pc) \rrbracket_{A'} = true$ und $\llbracket val(o) \rrbracket_{A'} < \llbracket HP \rrbracket_{A'}$. Dann ist $\llbracket val(o) \rrbracket_{A'} = null$:

$$\begin{aligned} \llbracket val(o) \rrbracket_{A'} &= \begin{cases} \llbracket Read(Glob_\alpha) \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = true \\ \llbracket Read(Loc_\alpha) \rrbracket_A & \text{falls } \llbracket isGlobal(prog, ld) \rrbracket_A = false \end{cases} & (2), (3) \\ &= null & (30) - (33) \end{aligned}$$

(35) $\mathfrak{A}' \models INV$: (2)-(3), (15)-(16), (17), (19), (20)-(21), (22), (23)-(25), (26), (27), (34)

Konstanten

Semantik auf C--



Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is CONST then
 $Coerce_\alpha(val(pc), const(pc, prog), pc)$
 Proceed

Lemma 3.8 (Korrektheit der Konstantenzugriffe)

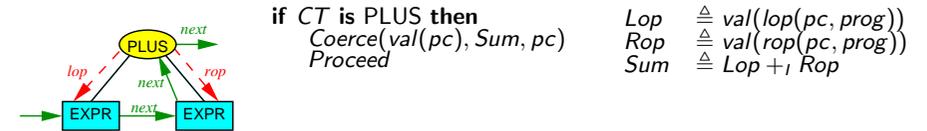
Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine $STATE_\alpha^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT$ is CONST und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Binäre Ausdrücke

Zustandsübergangsregel bei C--



Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is PLUS then
 $Coerce_\alpha(val(pc), Sum_\alpha, pc)$
 Proceed

$Sum_\alpha \triangleq intplus(Lop, Rop)$

Lemma 3.9 (Korrektheit der Addition)

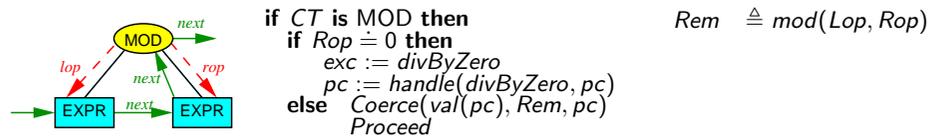
Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine $STATE_\alpha^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT$ is PLUS und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Binäre Ausdrücke: Divisionsoperatoren

Zustandsübergangsregel bei C--



Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is MOD then
 if $Rop \neq 0$ then
 $fpcr := LO^9 LO^{53}$
 $pc := handle(LO^9 LO^{53}, pc)$
 else $Coerce_\alpha(val(pc), Rem_\alpha, pc)$
 Proceed

$Rem_\alpha \triangleq Lop \%_I Rop$

Lemma 3.10 (Korrektheit der Restberechnung)

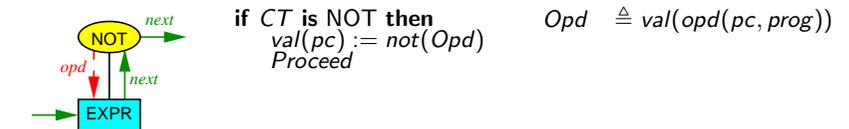
Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine $STATE_\alpha^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT$ is MOD und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Unäre Ausdrücke

Zustandsübergangsregel bei C--



Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is NOT then
 $val(pc) := not_\alpha(Opd)$
 Proceed

Lemma 3.11 (Korrektheit der Negation)

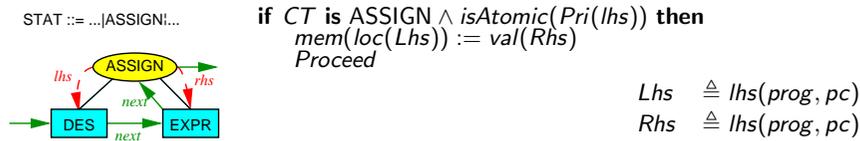
Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine $STATE_\alpha^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT$ is NOT und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Zuweisung atomarer Werte

Zustandsübergangsregel bei C--



Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is ASSIGN \wedge isAtomic(Pri(lhs)) then
 $Store(a, v) \triangleq mem(a) := selbyte(v, 7)$
 $Store(loc(Lhs), val(Rhs))$
 Proceed

$mem(a + 7) := selbyte(v, 0)$

Lemma 3.12 (Korrektheit der Zuweisung atomarer Werte)

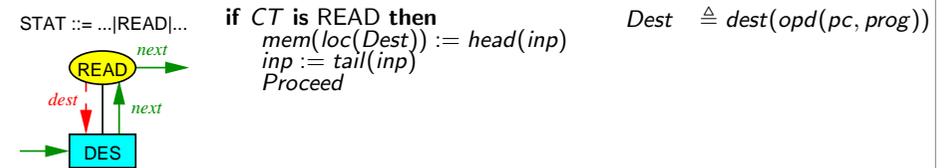
Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine $STATE_\alpha^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT$ is ASSIGN \wedge isAtomic(Pri(lhs)) und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Lese-Anweisung

Zustandsübergangsregel bei C--



Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is READ then
 $Store(loc(Dest), head_\alpha(inp_\alpha))$
 $inp_\alpha := tail_\alpha(inp_\alpha)$
 Proceed

Lemma 3.13 (Korrektheit der Leseanweisung)

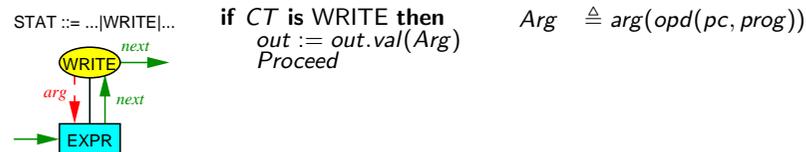
Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine $STATE_\alpha^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT$ is READ und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Schreibe-Anweisung

Zustandsübergangsregel bei C--



Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is WRITE then
 $out_\alpha := out_\alpha + \alpha val(Arg)$
 Proceed

Lemma 3.14 (Korrektheit der Schreibe-Anweisung)

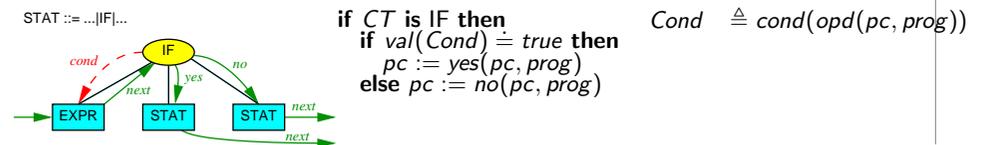
Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine $STATE_\alpha^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT$ is WRITE und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Verzweigung

Zustandsübergangsregel bei C--



Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is IF then
 if $quadtobool(val(Cond)) \doteq true$ then
 $pc := yes(pc, prog)$
 else $pc := no(pc, prog)$

Lemma 3.15 (Korrektheit der Verzweigung)

Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine $STATE_\alpha^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT$ is IF und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Schleifen behandelt man analog

Break-Anweisung

Zustandsübergangsregel bei C--

STAT ::= ...|BREAK|... if CT is BREAK then
 $pc := break(pc, prog)$

Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is BREAK then
 $pc := break(pc, prog)$

Lemma 3.16 (Korrektheit der Break-Anweisung)

Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine $STATE_\alpha^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT \text{ is BREAK}$ und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Continue behandelt man analog

Wolf Zimmermann

190

Korrektheit der Block-Anweisung

Lemma 3.17 (Korrektheit der Blockausführung)

Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine $STATE_\alpha^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT \text{ is BLOCK}$ und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$. oder $\llbracket fpcr \rrbracket_{A'} = \llbracket LO^{63} \rrbracket_{A'}$

Beweis

Übung

Wolf Zimmermann

192

Block

Zustandsübergangsregeln bei C--

STAT ::= ...|BLOCK|... if CT is BLOCK $\wedge entered(pc) \doteq false$ then
 $AllocateVars(locVars(prog, pc))$
 $entered(pc) := true$
 $pc := first(prog, pc)$
 if CT is BLOCK $\wedge entered(pc) \doteq true$ then
 $DeAllocateVars(locVars(prog, pc))$
 $entered(pc) := false$
 Proceed

$AllocateVars(ids) \triangleq \text{choose } e : ENV \bullet Good(e, ids) \text{ do } env := e++env$
 $DeAllocateVars(ids) \triangleq env := env \setminus ids$

Zustandsübergangsregeln in DEC-Alpha-Semantik

if CT is BLOCK $\wedge entered(pc) \doteq false$ then if CT is BLOCK $\wedge entered(pc) \doteq true$ then
 if $SP +_I \text{ intoquad}(SizeLocals) \geq_I HP$ then $SP := SP -_I \text{ intoquad}(SizeLocalsBlock)$
 $fpcr := LO^{63}$ $UntypeAddr(SP, \text{intoquad}(SizeLocalsBlock))$
 $pc := 2$ $entered(pc) := false$
 else $SP := SP +_I \text{ intoquad}(SizeLocalsBlock)$ Proceed
 $entered(pc) := true$
 $TypeAddr(locVars(prog, pc), RelAddrTab', Deftab', BP)$
 $pc := first(prog, pc)$

$RelAddrTab' \triangleq reladdr(prog, first(prog, pc))$
 $FrameSize(tab) \triangleq maxaddr(tab) + lastsize(tab)$
 $SizeLocalsBlock \triangleq FrameSize(RelAddrTab') -_I \text{minaddr}(RelAddrTab', locVars(prog, pc)) +_I 1$
 $Deftab' \triangleq deftab(prog, first(prog, pc))$
 $TypeAddr(v, r, d, b) \triangleq \text{forall } x : ID \bullet x \in v \text{ do}$
 $\quad type(b +_I \text{addr}(r, x)) := gettype(d, x)$
 $\quad \text{if } isStruct(gettype(d, x)) \text{ then}$
 $\quad \quad TypeFields(gettype(d, x), GlobAddrTab, b +_I \text{addr}(r, x))$
 $TypeFields(t, tab, b) \triangleq TypeAddr(fields(t), getaddr(tab, t), getFielddefs(tab, t), b)$
 $UntypeAddr(u, n) \triangleq \text{forall } a : QUAD \bullet u -_I n \leq_I a \doteq true \wedge a <_I u \doteq true \text{ do}$
 $\quad type(a) := undef$

Wolf Zimmermann

191

Verbund- oder Klassenfeldzugriff

Zustandsübergangsregel bei C--

Des ::= ...|Field|... if CT is FIELD then
 if $isClass(Pri(strct(prog, pc)))$ then
 if $loc(pc) = null$ then
 $exc := nullPointerDeref$
 $pc := handle(nullPointerDeref, pc)$
 else $loc(pc) := FldLoc(ClassLoc)$
 $Strct(val(pc), mem(FldLoc(ClassLoc)), pc)$
 Proceed
 else $loc(pc) := FldLoc(StrctLoc)$
 $Coerce(val(pc), mem(FldLoc(StrctLoc)), pc)$
 $Coerce(v, l, o)$

Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is FIELD then $ClassLoc_\alpha \triangleq Read(StrctLoc)$
 if $isClass(Pri(strct(prog, pc)))$ then $FldLoc_\alpha(l) \triangleq l +_I reladdr(RelAddrTab, l)$
 if $loc(pc) = null$ then $Strct_\alpha(d, v, o) \triangleq \text{if } isAtomic(Pri(pc)) \text{ then}$
 $fpcr := LO^{63}$ $\quad Coerce_\alpha(v, l, o)$
 $pc := handle(nullPointerDeref, pc)$
 else $loc(pc) := FldLoc_\alpha(ClassLoc_\alpha)$
 $Strct_\alpha(val(pc), Read(FldLoc(ClassLoc)), pc)$
 Proceed
 else $loc(pc) := FldLoc_\alpha(StrctLoc)$
 $Strct_\alpha(val(pc), mem(FldLoc_\alpha(StrctLoc)), pc)$
 Proceed

Lemma 3.18 (Korrektheit der Feldzugriffe)

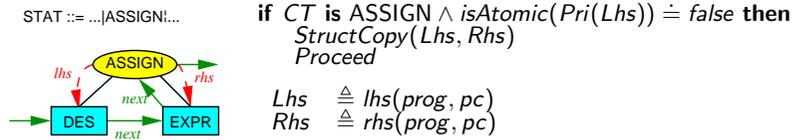
Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine $STATE_\alpha^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT \text{ is FIELD}$ und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Wolf Zimmermann

193

Zuweisung nicht-atomarer Werte

Zustandsübergangsregel bei C--



StructCopy(dest, src) \triangleq forall $x : ID \bullet$ isField(Pri(dest), x) do
 if isAtomic(gettype(fields(Pri(dest), x))) then
 mem(FldLoc(loc(dest))) := mem(FldLoc(loc(src)))
 else StructCopy(FldLoc(loc(dest)), FldLoc(loc(src)))

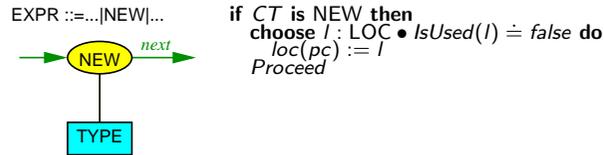
Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is ASSIGN \wedge isAtomic(Pri(Lhs)) \doteq false then
 StructCopy $_{\alpha}$ (Lhs, Rhs)
 Proceed

StructCopy $_{\alpha}$ (dest, src) \triangleq forall $x : ID \bullet$ isField(Pri(dest), x) do
 if isAtomic(gettype(fields(Pri(dest), x))) then
 Store(FldLoc(loc(dest)), Read(FldLoc(loc(src))))
 else StructCopy $_{\alpha}$ (FldLoc(loc(dest)), FldLoc(loc(src)))

Erzeugung von Objekten

Zustandsübergangsregel bei C--



Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

if CT is NEW then
 if $HP -_1 FieldsSize <_1 SP \doteq true$ then FieldsSize \triangleq FrameSize(reladdr(prog, pc.0))
 fpcr := $L0^{63}$
 pc := 2
 else $HP := HP -_1 FieldsSize$
 TypeFields(Pri(pc), GlobAddrTab, $HP -_1 FieldsSize$)
 pc := break(pc, prog)
 Proceed

Lemma 3.20 (Korrektheit der New-Anweisung)

Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine STATE $_{\alpha}^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT$ is NEW und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update}(\mathfrak{A})(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update}(\mathfrak{B})(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Zuweisung nicht-atomarer Werte

Lemma 3.19 (Korrektheit der Zuweisung nichtatomarer Werte)

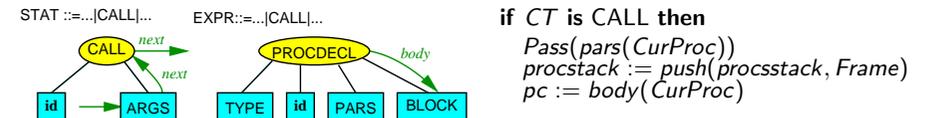
Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine STATE $_{\alpha}^M$ -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT$ is ASSIGN \wedge isAtomic(Pri(Lhs)) \doteq false und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq next_{Update}(\mathfrak{A})(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq next_{Update}(\mathfrak{B})(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Prozeduraufruf

Zustandsübergangsregel bei C--



Frame \triangleq mkframe(env, pc, save(exproccs(pc)))
 CurProc \triangleq identifyDef(deftab(prog, pc), occ(prog, pc.0))
 Par(i) \triangleq get(ids, i)
 Arg(i) \triangleq arg(prog, pc, i)

Pass(ids) \triangleq choose $e : ENV \bullet$ Good(e , ids) do
 env := e
 forall $i : INT \bullet 0 \leq i < length(ids)$ do
 if isAtomic(Post(Arg(i))) \doteq true then
 Coerce(mem(bind(e , Par(i))), val(Arg(i)), Arg(i))
 else StructCopy(bind(e , x), Arg(i))

Prozeduraufruf: Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

```

if CT is CALL then
  if SP +l Incr ≥l HP ≐ true then
    fpcr := L063
    pc := 2
  else Passα(pars(CurProc))
    Save(exprprocs(pc))
    SP := SP +l Incr
    pc := body(CurProc)
    Store(SP +l ExprSize, BP)
    Store(Rel(SP +l ExprSize, 8), occtoquad(pc))
    TypeAddr(
      ExprSize ≐ inttoquad(length(exprprocs(pc)) * 16)
      ParsSize ≐ FrameSize(reladdr(prog, pc.0))
      Rel(a, i) ≐ a + inttoquad(i)
      Incr ≐ Rel(ExprSize, ParsSize + 16)
      RelAddrTab ≐ reladdr(prog, CurProc)
      Occ(i) ≐ occtoquad(get(occs, i))
      Addr(i) ≐ Rel(SP +l ExprSize, addr(CurProc, Par(i)))
    )
  Save(occs) ≐ forall i : INT • 0 ≤ i < length(occs) do
    Store(Rel(SP, i * 16), OCC(i))
    Store(Rel(SP, i * 16 + 8), val(OCC(i)))
  Passα(ids) ≐ forall i : INT • 0 ≤ i < length(ids) do
    type(Addr(i)) := Post(Arg(i))
    if isAtomic(Post(Arg(i))) = true then
      Coerceα(Addr(i), val(Arg(i)), Arg(i))
    else StructCopy(Addr(i), Arg(i))
      TypeFields(Post(Arg(i)), GlobAddrTab, Addr(i))

```

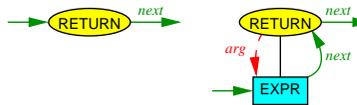
Wolf Zimmermann

198

Prozedurrückkehr

Zustandsübergangsregel bei C--

STAT ::= ...|RETURN|...



$OldPc \triangleq \text{getpc}(\text{procstack})$
 $OldEnv \triangleq \text{getenv}(\text{procstack})$
 $OldVals \triangleq \text{getval}(\text{procstack})$
 $Arg \triangleq \text{arg}(\text{prog}, pc)$

```

if CT is RETURN ∨ ¬D(CT) then
  pc := next(prog, OldPc)
  env := OldEnv
  procstack := pop(procstack)
  forall o : OCC • isElem(o, exprprocs(prog, OldPc)) do
    val(o) := findval(o, OldVals)
  if isFunction(CurProc) then
    if isAtomic(rettype(CurProc)) = true then
      Coerce(val(pc), val(Arg), OldPc)
    else choose l : LOC • isUsed(l) = false do
      StructCopy(l, Arg)
      loc(OldPc) := l

```

Zustandsübergangsregel in DEC-Alpha-Semantik

```

if CT is RETURN ∨ ¬D(CT) then
  pc := next(prog, OldPcα)
  BP := Read(bp)
  forall i : INT • 0 ≤ i < exprprocs(OldPcα) do
    val(RestOcc(i)) := RestVal(i)
  UntypeAddr(SP, SP -l BP)
  if isFunction(CurProc) then
    if isAtomic(rettype(CurProc)) = true then
      Coerceα(val(pc), val(Arg), OldPcα)
      SP := NewSP
    else
      StructCopy(NewSP, Arg)
      loc(OldPc) := NewSP
      SP := Rel(NewSP, FrameSize(reladdr(prog, rettype)))

```

$OldPc_{\alpha} \triangleq \text{quadtoocc}(\text{Read}(\text{Rel}(\text{BP}, 8)))$
 $NewSP \triangleq \text{BP} - \text{ExprSize}$
 $RestOcc(i) \triangleq \text{Read}(\text{Rel}(\text{NewSP}, i * 16))$
 $RestVal(i) \triangleq \text{Read}(\text{Rel}(\text{NewSP}, i * 16 + 8))$
 $Arg \triangleq \text{arg}(\text{prog}, pc)$

Wolf Zimmermann

200

Prozeduraufrufe

Lemma 3.21 (Korrektheit der Prozeduraufrufe)

Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine STATE_{α}^M -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT \text{ is CALL}$ und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq \text{next}_{\text{Update}(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq \text{next}_{\text{Update}(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Wolf Zimmermann

199

Prozedurrückkehr

Lemma 3.22 (Korrektheit der Prozedurrückkehr)

Sei $\mathfrak{A} = \langle A_S, [\cdot]_A \rangle$ eine STATE_{α}^M -Algebra mit $\mathfrak{A} \models CT \text{ is RET} \vee \neg D(CT)$ und $\mathfrak{A} \models Inv$ erfülle die Invarianten aus Abschnitt 3.2. Weiter sei $\mathfrak{A}' \triangleq \text{next}_{\text{Update}(\mathfrak{A})}(\mathfrak{A})$ Nachfolgezustand von \mathfrak{A} . Dann gilt auch $\mathfrak{A}' \models Inv$ und für $\mathfrak{B} \triangleq \text{next}_{\text{Update}(\mathfrak{B})}(\mathfrak{B})$: $\mathfrak{B}' = \phi(\mathfrak{B})$.

Beweis

Übung

Wolf Zimmermann

201

Satz 3.23 (Korrektheit der DEC-Alpha-Semantik)

Die Semantik auf der DEC-Alphabasis ist eine eingeschränkte 1-1-Simulation der Semantik von C-- aus Kapitel 2