

blindschleiche

Ein minimales Python für STM32F4-Discovery

Christoph Sieghart

Abstrakte Maschinen UE SS2014

Inhalt

- ▶ Überblick Python VM
- ▶ Überblick STM32F4-Discovery
- ▶ Development Setup
- ▶ Implementierung blindschleiche
- ▶ Features
- ▶ Demo

Python VM

- ▶ Stackmaschine

Python VM

- ▶ Stackmaschine
- ▶ Die Implementierung von CPython ist die Spezifikation

Python VM

- ▶ Stackmaschine
- ▶ Die Implementierung von CPython ist die Spezifikation
- ▶ .pyc Dateien sind gemarshallte codeobjects

Python VM

- ▶ Stackmaschine
- ▶ Die Implementierung von CPython ist die Spezifikation
- ▶ .pyc Dateien sind gemarshallte codeobjects
- ▶ VM führt fast direkt codeobjects aus

Python VM

- ▶ Stackmaschine
- ▶ Die Implementierung von CPython ist die Spezifikation
- ▶ .pyc Dateien sind gemarshallte codeobjects
- ▶ VM führt fast direkt codeobjects aus
- ▶ Python 2.7 hat eigene Bytecodes für print

STM32F4 Discovery

- ▶ Mikrocontroller **STM32F407VGT6**

STM32F4 Discovery

- ▶ Mikrocontroller **STM32F407VGT6**
 - ▶ ARM Cortex-M4 (32bit, ARMv7-M)

STM32F4 Discovery

- ▶ Mikrocontroller **STM32F407VGT6**
 - ▶ ARM Cortex-M4 (32bit, ARMv7-M)
 - ▶ 192KB RAM

STM32F4 Discovery

- ▶ Mikrocontroller **STM32F407VGT6**
 - ▶ ARM Cortex-M4 (32bit, ARMv7-M)
 - ▶ 192KB RAM
 - ▶ 1MB Flash

STM32F4 Discovery

- ▶ Mikrocontroller **STM32F407VGT6**
 - ▶ ARM Cortex-M4 (32bit, ARMv7-M)
 - ▶ 192KB RAM
 - ▶ 1MB Flash
- ▶ Mikrophon

STM32F4 Discovery

- ▶ Mikrocontroller **STM32F407VGT6**
 - ▶ ARM Cortex-M4 (32bit, ARMv7-M)
 - ▶ 192KB RAM
 - ▶ 1MB Flash
- ▶ Mikrophon
- ▶ 3-Achsen Beschleunigungssensor

STM32F4 Discovery

- ▶ Mikrocontroller **STM32F407VGT6**
 - ▶ ARM Cortex-M4 (32bit, ARMv7-M)
 - ▶ 192KB RAM
 - ▶ 1MB Flash
- ▶ Mikrophon
- ▶ 3-Achsen Beschleunigungssensor
- ▶ Audio DAC

STM32F4 Discovery

- ▶ Mikrocontroller **STM32F407VGT6**
 - ▶ ARM Cortex-M4 (32bit, ARMv7-M)
 - ▶ 192KB RAM
 - ▶ 1MB Flash
- ▶ Mikrophon
- ▶ 3-Achsen Beschleunigungssensor
- ▶ Audio DAC
- ▶ 4 LEDs, 2 Buttons

Development Setup

- ▶ OpenOCD und GDB

Development Setup

- ▶ OpenOCD und GDB
- ▶ **newlib** (malloc, ARM semi-hosting, ...)

Development Setup

- ▶ OpenOCD und GDB
- ▶ **newlib** (malloc, ARM semi-hosting, ...)
- ▶ CUBE4 von ST (HAL Schicht)

Development Setup

- ▶ OpenOCD und GDB
- ▶ **newlib** (malloc, ARM semi-hosting, ...)
- ▶ CUBE4 von ST (HAL Schicht)
- ▶ Funktionelle Tests via fprintf und Python Skript

Implementierung blindschleiche

- ▶ CPython Interpreter übersetzt .py nach .pyc

Implementierung blindschleiche

- ▶ CPython Interpreter übersetzt .py nach .pyc
- ▶ .pyc Datei wird zum blindschleiche Binary gelinkt

Implementierung blindschleiche

- ▶ CPython Interpreter übersetzt .py nach .pyc
- ▶ .pyc Datei wird zum blindschleiche Binary gelinkt
- ▶ main() unmarshallt das .pyc codeobject

Implementierung blindschleiche

- ▶ CPython Interpreter übersetzt .py nach .pyc
- ▶ .pyc Datei wird zum blindschleiche Binary gelinkt
- ▶ main() unmarshalls das .pyc codeobject
- ▶ eval() führt Bytecode aus

Features 1

- ▶ Typen: `int`, `string`, `tuple`, `bool`, `None`

Features 1

- ▶ Typen: `int`, `string`, `tuple`, `bool`, `None`
- ▶ Integer Arithmetik

Features 1

- ▶ Typen: `int`, `string`, `tuple`, `bool`, `None`
- ▶ Integer Arithmetik
- ▶ lokale und globale Variablen

Features 1

- ▶ Typen: `int`, `string`, `tuple`, `bool`, `None`
- ▶ Integer Arithmetik
- ▶ lokale und globale Variablen
- ▶ Funktionen

Features 2

- ▶ `if` und `while`

Features 2

- ▶ `if` und `while`
- ▶ `print` via `fprintf` (ARM semi-hosting)

Features 2

- ▶ if und while
- ▶ print via fprintf (ARM semi-hosting)
- ▶ I/O via print »DEST

Demos

Fragen?